

ALK. VGT.

a. előadás (09.21)

Jusch László: Algebra
Középiskolai szintű felsetek

Matolcsi Tamás: Analízis sorozat (1. kötet: számok és sorozatok)
(2. kötet: vektorok)

Az algebra algebrai struktúrák felépítéséről
↳ bizonyos mértékűen

miért? Binomális algebrai relációk általános kifejezéssel

$$2 \leq 5 \Rightarrow 2 < 5$$

$$a, b \text{ egyenes} \Rightarrow a \parallel b$$

reláció megadása: - az összes $A \times B$ halmaz részalgebra megadásra:
pl. sorozat fel az összes $(a, b) \in T$, ahol $a > b$

Ekvivalencia reláció: szimmetrikus, reflexív, tranzitív

• szimmetria: $a R b \Rightarrow b R a$

• reflexív: $a R a$

• tranzitív: $a R b \wedge b R c \Rightarrow a R c$

Az egyidejűség pontosan ekvivalencia reláció, de a relativitás elmélet miatt NEM AZ

A párhuzamosság is ekvivalencia reláció.

Egyenlőség az. A hasonlóság is.

A halmazon belül $\overset{\text{chv.}}{R}$ relációval áll a_1, a_2, \dots föl $\Rightarrow S$ halmaz

TF, vagy $b_0 \in A$ úgy, hogy a halmaz minden $b_0 R b_1, b_1 R b_2, \dots \Rightarrow T$ halmaz

állítás: $S \cap T = \emptyset$

újrangítás: TFH. $x \in S \wedge x \in T$

$$\Downarrow$$

$$x R a_0$$

$$\Downarrow$$

$$a_0 R x$$

$$\Downarrow$$

$$x R b_0$$

$$\Downarrow$$

$$a_0 R b_0$$

$$\Rightarrow a_0 R b_0 \Rightarrow \text{Ellentmondás}$$

Egy halmaz felvethető diszjunkt részalgebra, amiben belül az elvált chv. relációval állnak

\Rightarrow Pihelyezés



A felhelyezés csak véges halmazokban működik, legalábbis triviális módon

OSZTÁLYOK: minden halmaz eleme van egy osztályban, de csak egyben

Ha egy halmaz elemeit önkényesen felosztjuk diszjunkt részhalmazokra, amelyek uniója a teljes halmaz; akkor letehet olyan egy ekv. relációt (osztályképzés reláció)

Vegyük az egész számok halmazát

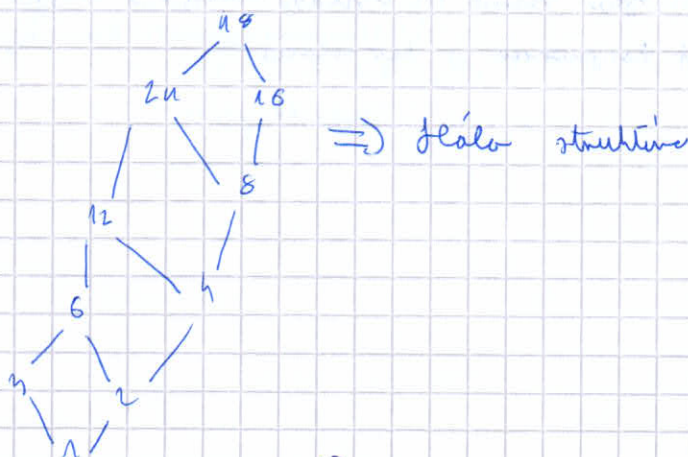
$$a, b \in \mathbb{Z} \quad a < b \vee a = b \vee a > b \quad \text{hasznos művelet, az egyik biztosan igaz}$$

\Rightarrow trichotóm

Az egész számok halmazán nem értelmezhető a $<$ reláció megszüntetése: rendezési reláció

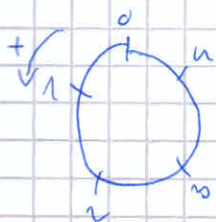
$$a|b: a, b \in \mathbb{N}^+ \exists n \quad b = n \cdot a$$

ez nem trichotóm



A halmaz részhalmazai is lehetnek

T.L.A. a műveletrendszer körében



+	0	1	2	3	4
0	0	1	2	3	4
1	1	2	3	4	0
2	2	3	4	0	1
3	3	4	0	1	2
4	4	0	1	2	3

zárt, asszociatív

van semleges elem (0)

van inverz [0-0; 1-4; 2-3]

\Rightarrow Ez egy csoport !!!

$(\mathbb{Z}_5, +)$

átalulást a ciklikus permutációk miatt van

+	1	2	3	4
1	1	2	3	4
2	2	4	1	3
3	3	1	4	2
4	4	3	2	1

$$2 \cdot 3 = 6^* = 3 + 3 = 1$$

$$2 \cdot 4 = 8^* = 4 + 4 = 3$$

$$3 \cdot 3 = 9^* \equiv 4 \quad (\text{mert } 5\text{-ös periódus van})$$

$$3 \cdot 4 = 12^* = 7^* = 2$$

zárt, asszociatív

van semleges elem (1)

van inverz (1-1; 2-3; 3-4)

Ez is csoport (ciklikus permutációk miatt)

$(\mathbb{Z}_5 \setminus \{0\}, \cdot)$

\mathbb{Z}_6 -tel

\cdot	1	2	3	4	5
1	1	2	3	4	5
2	2	4	0	2	4
3	3	0	3	0	3
4	4	2	0	4	2
5	5	4	3	2	1

Ez valóban nem csoport (nem zárt, és nem mindig van inverz)

Alkalmazható csoport a $(\mathbb{Z}_p, +)$, ha p prím

Mivel az egyenlet, számok elhelyezését. pl. 2, 3

$A(\mathbb{Z}_5, +, \cdot)$ egy véges test

$$7 \equiv 2 \pmod{5} \quad (\text{kongruencia})$$

Az egyenlet számai az osztási maradékok alapján osztályokba sorolhatók

$\Rightarrow A$ kongruencia is ekvivalencia

ALICVÉKTOR

2. előadás (09.28.)

$\exists n \forall a: n + a = a \rightarrow n$ a zérus elem (összeadással nullalek)

$\exists g \forall a: g \cdot a = g \rightarrow g$ az egység elem

Hatványozás

$a^b: (a, b) \rightarrow C$ bal oldalt a szorzás elem, jobb oldalt n .

Definíció: a az a^b művelet, amire bal és jobb oldalt is van szorzás elem?

Állítás: ha van, az az egyértelmű

úgy: $\forall a: (n_b, a) \rightarrow a$

$\forall a: (a, n_j) \rightarrow a$

$$\Rightarrow (n_b, n_j) = \underline{n_b = n_j}$$

Érdekes kérdés, ha nem kommutatív

Összeadás elem:

$$\forall a: a^0 = 1$$

Idempotens elem: $a \cdot a = a$ (pl. $1; 0; i; \dots$)

A halványozással minden elem idempotens:

$$\forall A: A \wedge A = A$$

$$\forall A: A \vee A = A$$

Félszempont (Semi-group) S

zárt, és asszociatív: $\forall a, b \in S \exists c \in S \ a * b = c$

$$\forall a, b, c \in S \ (a * b) * c = a * (b * c)$$

pl: pontok egyén névvel az összekapcsolás

Vannak esetek, ahol lehet eldönteni, amiknél egyes elemek szorzata valahányszor $abxc \rightarrow$ ritmikus

$$(abaxc)(byb) = (abaxcbyb) \rightarrow \text{Egy művelet}$$

$\cup \rightarrow$ új ritmikus

A ritmikus a "közvetlen" egyenlőség félszempont alatt

Itt ahhoz kell, hogy a ritmikus szempont alacsony

$$\begin{matrix} a & \dots & z \\ A & \dots & Z \end{matrix}$$

$$\text{Beveretes egyenlet megoldás: } [(\dots)a][A(\dots)] = (\dots)A(\dots) = (\dots)(\dots)$$

\rightarrow egy van inverz!

$$(abAC)(caBA) = (abA)(cA)(aBA) = (ab)(Aa)(BA) = a(bB)A = aA = \perp$$

EZ IGY CSOPORT!!!

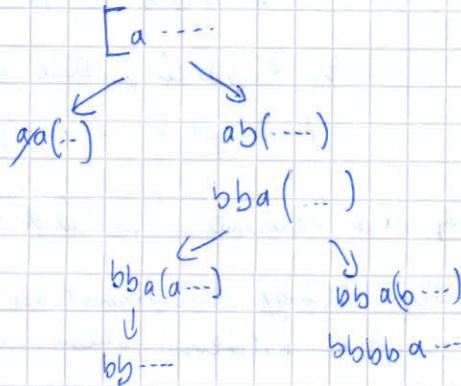
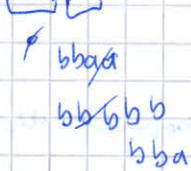
Hellent: megállapodunk a szorzásukról és az asszociatív, és ebből egy bizonyos nem ártó "szorzat" teljesíti az összes matematikai állítást.

Igy hívjuk ellentmondás \Rightarrow FORMALIZMUS

Görög: Minden ilyen (\uparrow) rendszerben tudunk mondani olyan állítást, amelyet soha nem lehet igazítani, és megcáfolni

Legegyszerűbb az alábbi szabályok: $aa = \perp$ (Két a-tól \perp)
 $bbb = \perp$
 $ab = bba$

$$a a a b a b b b a a b \dots = b = b b a$$



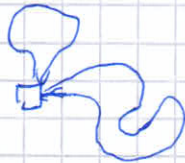
bevezetés \rightarrow Az "a"-k vagy nemek jobbra, vagy meghalnak. Akkor jött az "a" a végére, és folytatás volt

6féle végállapot "a" "ba" "bba" " \perp " "b" "bb"

Egy algoritmus alapján látnánk mi átmeneteket a betűk között

Több betű esetén is használható szabályok esetén is létezik algoritmus.
 Tetszőleges szabályok esetén is ilyen szabály

Átváltások:



Mit az utolsó faktornak

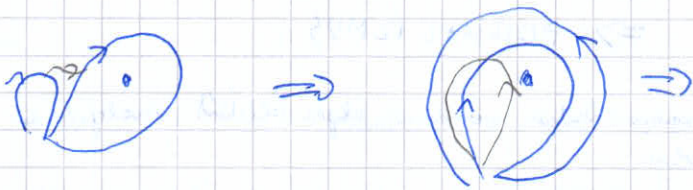
Kezdjük az utolsó állapottal! Vesszünk be olyan műveletet, hogy egymás után meggy
 Ez egy képlet (egyszerűség)

Segy en ebből \rightarrow pont?

Legyen két két elemű, ha két vektorrendszer u.a



Ha megpróbáljuk a két, a két, nem lehet az egyik a másik
 Ha két körben van két vektor, az sem
 Erő a leírás igazán mindegyikre jellemzők



Legyen két elemű!



A két vektorrendszer két körrel jellemezhető, az irányt
 a két vektor jelölésével

$$a \times b \neq a \Rightarrow \text{string}$$

Ez két körrel pontosan függ össze.

A string a körre jellemző, a string az irányt jelölés

A bizonyítás két vektorrendszer közötti

Legyen két elemű két vektorrendszer definíciója - a egyenlőség? Mindkét vektor
 egy vektor, az ha két vektor, akkor nem. Topológiai vektor

Ha a két vektor között van egy vektor, akkor nem feltétlenül vektor

S
 E
 G

Egy vektor

$(R, +, \cdot)$
 $(K, +, \cdot)$

2 vektor

$(V, +, \cdot, \times, \cdot)$
 $(V, +, \cdot, \times, \cdot)$

2 vektor
 2 vektor

$A: (K, +, \cdot, \times, \cdot) \rightarrow \text{algebra}$

$$\forall v = \alpha a + \beta b \quad \forall \alpha, \beta \in S$$

Legyen vektor

$$(\alpha a + \beta b) \times (\alpha a + \beta b) = \alpha \delta (a \times a) + \beta \delta (b \times b) + \alpha \delta (a \times b) + \beta \delta (b \times a) =$$

$$= (\alpha \delta - \beta \delta) a + (\beta \delta + \alpha \delta) b$$

Legyen $a \times a = 0$
 $a \times b = b$
 $b \times a = -b$
 $b \times b = 0$

Ez olyan, mint a vektor algebra
 $a \sim 1$
 $b \sim i$

Erősebb nem, mert a komplexeket valószínűleg is értelmeztük

⇒ A komplexek testét alkották, de a valósokkal együtt algebrai

Mivel \bar{a} az a komplexes szám, az legyen $1 - b$ vagy legyen i

ALG. VEKTOR

3. előadás (10.12.)

Algebra: Gyűrűkén felsőit vektorok + összeadás, ami kompatibilis a művelettel

$(A, +, \cdot, *)$ $*$ nem feltétlen kommutatív

$$(\alpha A + \beta B) * C = \alpha(A * C) + \beta(B * C)$$

Egy $N \times M$ -es mátrix-vektorok $N \times M$ dimenziójú vektor

kanonikus bázis $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \dots$

A négyzetes mátrixok a szokásos algebra

Sőt a négyzetes mátrixok a szokásos \mathbb{R} -szórási algebra (a $\det A = 0$ mátrixok inverze nem létezik)

DE a nem 0 determinánsú mátrixok a szokásos csoportot alkotják

$GL(n, \mathbb{R})$ általános lineáris csoport ($n \times n$ -es mátrixok a reális számmal)

komplexekkel $GL(n, \mathbb{C})$

Az 1 determinánsú mátrixok is csoportot alkotnak

$SL(n, \mathbb{R})$ és $SL(n, \mathbb{C})$

generátorok: $SL(2, \mathbb{C}) \rightarrow$ relativisztikus kvantummechanika

ortogonális mátrixok: $\underline{A} \cdot \underline{\tilde{A}} = \underline{I}$

Ezek is csoportot alkotnak

zártan szorzás

$$\underline{A} \in O(n) \quad \underline{B} \in O(n)$$

$$\underline{C} = \underline{A} \cdot \underline{B}$$

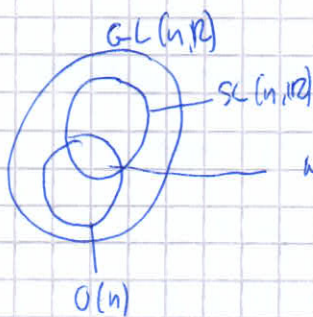
$$C_{ice} = \sum_m A_{im} B_{me}$$

$$\tilde{C}_{ice} = C_{iec} = \sum_m A_{em} B_{mc} = \sum_m (\tilde{A})_{me} (B)_{cm} = \sum_m (\tilde{B})_{cm} (\tilde{A})_{me} = (\tilde{B} \tilde{A})_{ce}$$

$$\Rightarrow \underline{\tilde{C}} = \underline{\tilde{B}} \underline{\tilde{A}}$$

$$\underline{A} \underline{\tilde{A}} = \underline{I} \quad \underline{B} \underline{\tilde{B}} = \underline{I} \quad \underline{B} \underline{B} = \underline{I}$$

$$\underline{\tilde{C}} \underline{C} = (\underline{\tilde{B}} \underline{\tilde{A}}) (\underline{B} \underline{A}) = \underline{A} (\underline{B} \underline{B}) \underline{\tilde{A}} = \underline{A} \underline{I} \underline{\tilde{A}} = \underline{A} \underline{\tilde{A}} = \underline{I}$$



matricák az $O(n)$ determinánsú, valószínűleg, az $SO(n, R)$ az $O(n)$ ortogonális

$$\underline{\underline{F \tilde{F} = I}}$$

$$(\det F)(\det \tilde{F}) = \det I = 1$$

$$(\det F)^2 = 1$$

$$\det F = 1$$

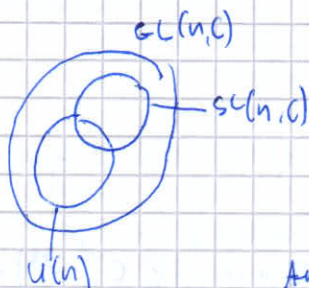
$$\det F = -1$$



$SO(n)$ is compact



n dimenziós térben a forgatást írja le.



Matricák konjugáltja: minden mátrix konjugáltja

$$\underline{\underline{A^+ = (\tilde{A})^*}}$$
 : adjungálás

Amin $\underline{\underline{U^+ = U^{-1}}}$: unitér mátrixok

$SU(n) \rightarrow$ kvantummechanika fejtés

Egy mátrixal számolunk, nem az \det -je α^n -re lesz

Verjük a vektorműveletet:

$$\mathbb{R}^3 (V_{b_1, b_2, \dots, b_n}, x) \rightarrow \text{algebra}$$

$$\underline{\underline{a \times b = -b \times a}}$$

$$(\underline{\underline{a \times b}}) \times \underline{\underline{c}} = \rightarrow \text{Leibniz's rule}$$

$$\underline{\underline{(\underline{\underline{a \times b}}) \times \underline{\underline{c}} + (\underline{\underline{c \times a}}) \times \underline{\underline{b}} + (\underline{\underline{b \times c}}) \times \underline{\underline{a}} = \underline{\underline{b(a \cdot c) - a(b \cdot c) + a(b \cdot b) - c(a \cdot b) + c(b \cdot a) - b(c \cdot a)}} = 0}}$$

Anti kommutativitás is fontos szerepe \Rightarrow Lie-algebra

$n \times n$ -es mátrixok vektorai:

$\underline{A}, \underline{B}$: mátrix

Legyen $\underline{C} = \underline{A} * \underline{B} = \underline{AB} - \underline{BA} \rightarrow$ mit tud?

$\underline{D} = \underline{B} * \underline{A} = \underline{BA} - \underline{AB} = -\underline{C} \rightarrow$ antikommutatív

$$\begin{aligned} \underline{A} * \underline{B} * \underline{C} + \underline{C} * \underline{A} * \underline{B} + \underline{D} * \underline{C} * \underline{A} &= (\underline{A} * \underline{B}) \underline{C} - \underline{C} (\underline{A} * \underline{B}) + (\underline{C} * \underline{A}) \underline{B} - \underline{B} (\underline{C} * \underline{A}) + (\underline{B} * \underline{A}) \underline{C} - \underline{C} (\underline{B} * \underline{A}) \\ &= (\underline{AB} - \underline{BA}) \underline{C} - \underline{C} (\underline{AB} - \underline{BA}) + (\underline{CA} - \underline{AC}) \underline{B} - \underline{B} (\underline{CA} - \underline{AC}) + (\underline{BC} - \underline{CB}) \underline{A} - \underline{A} (\underline{BC} - \underline{CB}) = \\ &= \underline{ABC} - \underline{BAC} - \underline{CAB} + \underline{CBA} + \underline{CAB} - \underline{ACB} - \underline{BCA} + \underline{BAC} + \underline{BCA} - \underline{CBA} - \underline{ABC} + \underline{ACB} = 0 \end{aligned}$$

$[\underline{A}, \underline{B}] = \underline{AB} - \underline{BA} \rightarrow$ kommutatív

4 mátrixos a kommutatív mátrixok $U^{\mathbb{C}}$ algebrait alkotják

Algebrait strukturális allokációk kell megadni

A algebraiban $\vec{e}^{(k)}$ vektor

$$\vec{a} = \sum_k a_k \vec{e}^{(k)} \quad \vec{b} = \sum_k b_k \vec{e}^{(k)}$$

$$\begin{aligned} \vec{c} = \vec{a} * \vec{b} &= \left(\sum_k a_k \vec{e}^{(k)} \right) * \left(\sum_l b_l \vec{e}^{(l)} \right) = \sum_k \sum_l a_k b_l (\vec{e}^{(k)} * \vec{e}^{(l)}) = \sum_k \sum_l a_k b_l \left(\sum_m c_m^{kl} \vec{e}^{(m)} \right) = \\ &= \sum_m \left(\sum_k \sum_l c_m^{kl} a_k b_l \right) \vec{e}^{(m)} = \sum_m c_m \vec{e}^{(m)} \end{aligned}$$

$\dim V = 2$ \vec{e}, \vec{f} vektor

$$\vec{a} = a_1 \vec{e} + a_2 \vec{f} \quad \vec{b} = b_1 \vec{e} + b_2 \vec{f}$$

$$\vec{a} * \vec{b} = a_1 b_1 (\vec{e} * \vec{e}) + a_1 b_2 (\vec{e} * \vec{f}) + a_2 b_1 (\vec{f} * \vec{e}) + a_2 b_2 (\vec{f} * \vec{f}) =$$

Legyen

$$\begin{aligned} \vec{e} * \vec{e} &= \vec{e} &= 1\vec{e} + 0\vec{f} \\ \vec{e} * \vec{f} &= \vec{f} &= 0\vec{e} + 1\vec{f} \\ \vec{f} * \vec{e} &= \vec{f} &= 0\vec{e} + 1\vec{f} \\ \vec{f} * \vec{f} &= -\vec{e} &= (-1)\vec{e} + 0\vec{f} \end{aligned}$$

$$= (a_1 b_1 - a_2 b_2) \vec{e} + (a_1 b_2 + a_2 b_1) \vec{f} \quad \text{Mint a komplexeknél}$$

A komplexek a valós számok felett egy 2D \rightarrow algebrait alkotnak (ismét tudjuk őket ábrázolni)

\vec{e} a normált egységvektor. Az ilyen algebrait hiperkomplexeknek hívjuk

Másrajaq keressük a helyettesítést:

$$\text{Legyen } j^2 = 3 - 2j \quad (a-1 \text{ helyett})$$

$$z = a + bj \quad a, b \in \mathbb{R}$$

$$(5 + 2j)(3 - 4j) = 15 + 6j - 20j - 8jj = 15 - 14j - 8(3 - 2j) = 15 - 14j - 24 + 16j =$$

$$= -9 + 2j \rightarrow \text{így is ránt} \Rightarrow \text{hiperkomplex rendszer}$$

Féjémit hi a földi i-t!

$$i = x + yj, \text{ ahol } x, y \in \mathbb{R}$$

$$i^2 = (x + yj)(x + yj) = x^2 + xyj + yjx + y^2j^2 = x^2 + 2xyj + y^2(3 - 2j) =$$

$$= x^2 + 3y^2 + (2xy - 2y^2)j = -1 = -1 \cdot 1 + 0 \cdot j$$

$$\Rightarrow \left. \begin{array}{l} x^2 + 3y^2 = -1 \\ 2xy - 2y^2 = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \text{Ez nem lehet megoldani } \odot$$

Se nem u. a., mint a földi \mathbb{C}

$$\text{Más: } k^2 = -9 + 2k$$

$$z = a + bk \quad a, b \in \mathbb{R}$$

$$i = x + yk \quad x, y \in \mathbb{R}$$

$$i^2 = (x + yk)(x + yk) = x^2 - 2xyk + y^2k^2 = x^2 - 2xyk + y^2(-9 + 2k) =$$

$$= x^2 - 2xyk - 9y^2 + 2y^2k = (x - 9y^2) + (2xy - 2y^2)k = -1$$

$$\left. \begin{array}{l} x^2 - 9y^2 = -1 \\ 2xy - 2y^2 = 0 \end{array} \right\} \rightarrow \text{egy } y = 0 \Rightarrow x^2 = -1 \Rightarrow \text{nem jár}$$

$$\text{vagy } x - y = 0 \Rightarrow x^2 - 9y^2 = -9x^2 = -1$$

$$\text{itt } i = \frac{1}{\sqrt{8}} + \frac{1}{\sqrt{8}}k \quad x = \frac{1}{\sqrt{8}}$$

$$\text{vagyis } k = -1 + \sqrt{8}i$$

Mivel $z(k)$ átváltható $z(i)$ -re. \Rightarrow a \mathbb{C} -n kiszámoltuk a helyet

Teljeskörűen $j^2 = \alpha + \beta j$ esetén lehet esetlen:

- ↳ létezik i ami $i^2 = -1$
- ↳ létezik ε ami $\varepsilon^2 = 0$
- ↳ létezik φ ami $\varphi = 1$

Lsgesch 2x2-ig metrisch!

$$a) \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \underline{\underline{-1}} \quad i^2 = -1$$

$$\text{Teilt } a + bi \rightarrow a \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix} = C(a, b)$$

$$\begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix} \quad \varphi = \frac{\pi}{2} \text{ ergibt } \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

90°-es Drehung

$$\text{Determinante} = a^2 + b^2 \neq 0 \\ \text{wobei } a = b = 0 \\ \Rightarrow \text{test}$$

$$b) \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \underline{\underline{1}} \quad i^2 = 1$$

$$\text{Teilt } a + bi = a \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ b & a \end{pmatrix}$$

antikomplex matrix

determinant $a^2 - b^2 \Rightarrow$ wenn test wert nicht null nicht invertierbar

$$c) \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad i^2 = 0$$

$$a + b\varepsilon = a \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & a \end{pmatrix}$$

da $a = 0 \Rightarrow$ nicht invertierbar

Nimm an $1 + v\varepsilon$ matrix Study-feld matrix $S(u)$

$$1 + v\varepsilon \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & v \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + w \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & w \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$S(u)S(w) = \begin{pmatrix} 1 & u \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & w \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & u+w \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = S(u+w)$$

$$S(u)S(w) = S(u+w) \Rightarrow \text{es ist abelsch}$$

$$\exists B \text{ matrix, eig. } S(u) = e^{Bu}$$

$$S(0) = \underline{\underline{1}}$$

$$S'(u) = B e^{Bu}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$S'(0) = B \underline{\underline{1}} = B$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = B = \underline{\underline{E}}$$

$$\text{Teilt } S(u) = e^{uE}$$

$$\text{Potenzreihenreihe mit } S(u) = \underline{\underline{1}} + u\underline{\underline{E}} + \frac{u^2 E^2}{2!} + \frac{u^3 E^3}{3!} = 1 + u\underline{\underline{E}} + 0 + 0 + \dots \Rightarrow \text{Stimmt}$$

Definiere $S(u)$ mit x und t als Vektoren $\begin{pmatrix} x \\ t \end{pmatrix}$ setzen

$$\begin{pmatrix} 1 & u \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x+ut \\ t \end{pmatrix}$$

$$x' = x + ut$$

$$t' = t$$

\Rightarrow Galilei Transformation

u ist Geschwindigkeit, u ist Geschwindigkeit

$$\begin{pmatrix} x' \\ t' \end{pmatrix} = S(u) \begin{pmatrix} x \\ t \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x'' \\ t'' \end{pmatrix} = S(u) \begin{pmatrix} x' \\ t' \end{pmatrix} = S(u) \left(S(u) \begin{pmatrix} x \\ t \end{pmatrix} \right) = S(u) S(u) \begin{pmatrix} x \\ t \end{pmatrix} = S(u) \begin{pmatrix} x \\ t \end{pmatrix}$$

$w = u + u$ a. Teilweise $u + u$ Teilweise

ALK. VEKTOR

4. előadás (10.19)

Komplex szám algebraja

$$1, i \rightarrow \vec{e}^{(1)}, \vec{e}^{(2)}$$

$$z = a + bi \rightarrow \vec{x} = a \vec{e}^{(1)} + b \vec{e}^{(2)}$$

$$a, b \in \mathbb{R}$$

\Rightarrow kell egy normális bázis

$$\begin{array}{c|cc} & 1 & i \\ \hline 1 & 1 & i \\ i & i & -1 \end{array}$$

Quaterniók

$$1, i, j, k$$

$$a, b, c, d \in \mathbb{R}$$

$$a + bi + cj + dk = q$$

Az összeadón és szorzón műveletnek az egy \mathbb{H} - \rightarrow vektortér

Algebra levezetése az az egy normált bázis

$$\begin{array}{c|cccc} & 1 & i & j & k \\ \hline 1 & 1 & i & j & k \\ i & i & -1 & k & -j \\ j & j & -k & -1 & i \\ k & k & j & -i & -1 \end{array}$$

$\Rightarrow \mathbb{H}$ (quaterniók algebraja)

$$q_1 q_2 = (a_1 + b_1 i + c_1 j + d_1 k)(a_2 + b_2 i + c_2 j + d_2 k) =$$

$$= a_1 a_2 + b_1 b_2 (-1) - c_1 c_2 - d_1 d_2 + (a_1 b_2 + b_1 a_2 + c_1 d_2 - d_1 c_2) i + (a_1 c_2 + c_1 a_2 - b_1 d_2 + d_1 b_2) j + (a_1 d_2 + d_1 a_2 + b_1 c_2 - c_1 b_2) k$$

$$q_2 q_1 = (a_2 a_1 - b_2 b_1 - c_2 c_1 - d_2 d_1) + (a_2 b_1 + b_2 a_1 + c_2 d_1 - d_2 c_1) i + (a_2 c_1 + c_2 a_1 - b_2 d_1 + d_2 b_1) j + (a_2 d_1 + d_2 a_1 + b_2 c_1 - c_2 b_1) k$$

$$\Rightarrow q_1 q_2 \neq q_2 q_1$$

Nézzük a kommutatórt:

$$[q_1, q_2] = \frac{q_1 q_2 - q_2 q_1}{2} = (c_1 d_2 - d_1 c_2) i + (d_1 b_2 - b_1 d_2) j + (b_1 c_2 - c_1 b_2) k$$

$$\text{Er olyan, mint } (b_1 i + c_1 j + d_1 k) \times (b_2 i + c_2 j + d_2 k)$$

Nem nulla, hisz a keresés céljából kell egy az egyé.

Anti-kommutatív

$$\{q_1, q_2\} = \frac{q_1 q_2 + q_2 q_1}{2} =$$

$$= (a_1 a_2 + b_1 b_2 - c_1 c_2 - d_1 d_2) + (a_1 b_2 + b_1 a_2) i + (a_1 c_2 + c_1 a_2) j + (a_1 d_2 + d_1 a_2) k$$

Az első tagban el van dugva a skaláris rész

$q = a + bi + cj + dk \rightarrow$ a skalár, a négy tárcsa olyan, mint egy 90°-os fordítás

$$= a + \underline{w} \quad a = \operatorname{Re} q$$

$$\operatorname{Im} q = bi + cj + dk$$

Konjugált: $\bar{q} = a - bi - cj - dk = a - \underline{w}$

$$q \bar{q} = (a^2 + b^2 + c^2 + d^2) = |q|^2 = a^2 + |\underline{w}|^2 \geq 0 \quad (\text{mellesleg } q \bar{q} = \bar{q} q)$$

Reciprok:

$$\frac{1}{q} = \frac{1}{q} \frac{\bar{q}}{\bar{q}} = \frac{\bar{q}}{|q|^2} \Rightarrow \text{A kvaternióknál egy nem kommutatív testet alkotunk}$$

Kvaternióknak teljesül, hogy: ami komplexekre: $|q_1 q_2| = |q_1| |q_2|$

Frobenius tétel: csak 4 olyan test létezik, amelyek igazak a fenti összességgel:

$$\mathbb{R}, \mathbb{C}, \mathbb{H} + \text{a 8 dimenziós hiperkomplexek}$$

\hookrightarrow Októniók / Oktáionok / Cayley-féle számok

DE az Októnióknak nem nem asszociatív

Dörmög a \mathbb{H} -nak azt a viselkedését, ahol $a = 0 \Rightarrow$ tisztán végreve kvaterniók

Sz egy altern $q_1 = 0 + b_1 i + c_1 j + d_1 k \quad q_2 = a_2 + b_2 j + d_2 k \rightarrow 0 + \underline{w}_2$
 $\rightarrow 0 + \underline{w}_1$

$$q_1 q_2 = (-b_1 b_2 - c_1 c_2 - d_1 d_2) + (c_1 d_2 - d_1 c_2) i + (d_1 b_2 - b_1 d_2) j + (b_1 c_2 - c_1 b_2) k$$

$$\rightarrow -(\underline{w}_1 \underline{w}_2) + \underline{w}_1 \times \underline{w}_2$$

Ha $q \in \mathbb{H} \setminus \mathbb{C} \Rightarrow \operatorname{Re}(q_1 q_2) = -(\underline{w}_1 \underline{w}_2) \quad \operatorname{Im}(q_1 q_2) = \underline{w}_1 \times \underline{w}_2$

4.11. az. végleges kvaterniókban intenzív le a tevé (pl.: Maxwell)

Heaviside és Gibbs \rightarrow vektorok (az elhanyagolják az általat a számolás)

A kvaterniók össze. de nem comm, egy reprezentációval mátrixok

Pauli - mátrixok

$$\underline{\sigma}^{(1)} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \underline{\sigma}^{(2)} = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \quad \underline{\sigma}^{(3)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Kelérés: Lineáris függvények:

$$\alpha \underline{\sigma}^{(1)} + \beta \underline{\sigma}^{(2)} + \gamma \underline{\sigma}^{(3)} = \begin{pmatrix} \alpha & \alpha - i\beta \\ \alpha + i\beta & -\alpha \end{pmatrix} \rightarrow \text{Er csak a triviális vektor } 0.$$

$$\text{tehát } \mathbb{R}^3 \ni \underline{u} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} \leftrightarrow \begin{pmatrix} \alpha & \alpha - i\beta \\ \alpha + i\beta & -\alpha \end{pmatrix} = \underline{H}(\underline{u})$$

Adjungálás: $\underline{A}^\dagger = \tilde{\underline{A}}^* = \underline{A} \rightarrow$ oradjungált vagy hermitikus

\underline{A} sajátérték-ei a nulla összege (aritmetikus közép): $\sum_k \lambda_k = \text{Sp } \underline{A} = \text{Tr } \underline{A}$

$\text{Sp } \underline{A}$, Er egy sajátérték értéke

$$\text{Sp } \underline{H}(\underline{u}) = 0$$

Belátható, hogy az összes sajátérték hermitikus vektör Pauli vektör

$$\underline{u} = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{pmatrix} \leftrightarrow \underline{H}(\underline{u}) = \begin{pmatrix} u_3 & u_1 - iu_2 \\ u_1 + iu_2 & u_3 \end{pmatrix}$$

$$\underline{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} \leftrightarrow \underline{H}(\underline{v}) = \begin{pmatrix} v_3 & v_1 - iv_2 \\ v_1 + iv_2 & v_3 \end{pmatrix}$$

$$\underline{H}(\underline{u}) \underline{H}(\underline{v}) = \begin{pmatrix} u_3 & u_1 - iu_2 \\ u_1 + iu_2 & u_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_3 & v_1 - iv_2 \\ v_1 + iv_2 & v_3 \end{pmatrix} = \left(\sum_k u_k \underline{\sigma}^{(k)} \right) \left(\sum_l v_l \underline{\sigma}^{(l)} \right) = \sum_k \sum_l u_k v_l \underline{\sigma}^{(k)} \underline{\sigma}^{(l)}$$

$$\underline{\sigma}^{(1)} \underline{\sigma}^{(1)} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \underline{1}$$

$$\underline{\sigma}^{(2)} \underline{\sigma}^{(2)} = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \underline{1}$$

$$\underline{\sigma}^{(3)} \underline{\sigma}^{(3)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \underline{1}$$

$$\underline{\sigma}^{(1)} \underline{\sigma}^{(2)} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{pmatrix} = i \underline{\sigma}^{(3)}$$

$$\underline{\sigma}^{(2)} \underline{\sigma}^{(1)} = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -i & 0 \\ 0 & i \end{pmatrix} = -i \underline{\sigma}^{(3)}$$

$$\underline{\sigma}^{(1)} \underline{\sigma}^{(3)} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = -i \underline{\sigma}^{(2)}$$

$$\underline{\sigma}^{(3)} \underline{\sigma}^{(1)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} = i \underline{\sigma}^{(2)}$$

$$\underline{\sigma}^{(2)} \underline{\sigma}^{(3)} = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & i \\ i & 0 \end{pmatrix} = i \underline{\sigma}^{(1)}$$

$$\underline{\sigma}^{(3)} \underline{\sigma}^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ -i & 0 \end{pmatrix} = -i \underline{\sigma}^{(1)}$$

Ähtälönsarja: $\underline{\underline{\sigma}}^{(k)} \underline{\underline{\sigma}}^{(e)} = i \sum_m \epsilon_{kcm} \underline{\underline{\sigma}}^{(m)} + \delta_{ke} \underline{\underline{1}}$

$$\begin{aligned} \underline{\underline{H}}(\underline{\underline{u}}) \underline{\underline{H}}(\underline{\underline{w}}) &= \sum_k \sum_e u_k w_e \underline{\underline{\sigma}}^{(k)} \underline{\underline{\sigma}}^{(e)} = \sum_k \sum_e u_k w_e \left(\delta_{ke} \underline{\underline{1}} + i \sum_m \epsilon_{kcm} \underline{\underline{\sigma}}^{(m)} \right) = \\ &= \left(\sum_k \sum_e u_k w_e \delta_{ke} \right) \underline{\underline{1}} + i \sum_m \left(\sum_k \sum_e \epsilon_{kcm} u_k w_e \right) \underline{\underline{\sigma}}^{(m)} = \\ &= \left(\sum_k u_k w_k \right) \underline{\underline{1}} + i \sum_m (u \times w)_m \underline{\underline{\sigma}}^{(m)} = (\underline{\underline{u}} \cdot \underline{\underline{w}}) \underline{\underline{1}} + i \underline{\underline{H}}(\underline{\underline{u}} \times \underline{\underline{w}}) \end{aligned}$$

ALIC VÉKTOR

9. előadás (10.20.)

kvaterniók: $i^2 = j^2 = k^2 = -1$

$$\begin{aligned} i\bar{j} &= k & j\bar{i} &= -k \\ jk &= i & kj &= -i \\ ki &= j & ik &= -j \end{aligned}$$

$H \ni q = \alpha + \beta i + \gamma j + \delta k$

Ettől függetlenül a Pauli-mátrixok

$$\sigma^{(1)} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \sigma^{(2)} = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \quad \sigma^{(3)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\sigma^{(1)} \sigma^{(1)} = \sigma^{(2)} \sigma^{(2)} = \sigma^{(3)} \sigma^{(3)} = \mathbb{1}$$

$$\sigma^{(1)} \sigma^{(2)} = i \sigma^{(3)} \quad \dots \quad \Rightarrow \text{t.e.:} \quad \sigma^{(k)} \sigma^{(l)} = i \sum_m \epsilon_{klm} \sigma^{(m)} + \delta_{kl} \mathbb{1}$$

asszociatív, de nem kommutatív szerű
 kanonikus bázisok

kvaterniók: a kvaterniók nem, a mátrixok nem
 két ugyanazon q szerű -1 , mátrix $\sigma_j \mathbb{1}$

DE: ~~$(i\sigma^{(1)})(i\sigma^{(1)}) = -\mathbb{1}$~~

$$\begin{array}{ccc} (-i\sigma^{(1)}) & (-i\sigma^{(1)}) & = & (-i\sigma^{(3)}) \\ \downarrow & \downarrow & & \downarrow \\ i & j & & k \end{array}$$

Alternatív mátrixok: $P^{(1)} = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \quad P^{(2)} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad P^{(3)} = \begin{pmatrix} -i & 0 \\ 0 & i \end{pmatrix}$

Igy a kvaterniók is a mátrixok isomorfai:

$$\alpha \mathbb{1} + \beta P^{(1)} + \gamma P^{(2)} + \delta P^{(3)} \leftrightarrow \alpha + \beta i + \gamma j + \delta k$$

A kvaterniók algebrajának két ábrázolása

$$\underline{a} \times \underline{y} = \underline{b}$$

$$\underline{b} \times \underline{y} = \alpha \underline{a}$$

$$\underline{a} \neq 0$$

$$\underline{b} \neq 0$$

$$\underline{a} \underline{b} \neq 0$$

$$\underline{b} \underline{a} = 0$$

$$\underline{y} \neq \underline{0}$$

$$\text{adódik: } \underline{y} = \lambda \underline{a} - \frac{1}{a^2} (\underline{a} \times \underline{b})$$

$$\underline{b} \times \underline{y} = \underline{b} \times \left(\lambda \underline{a} - \frac{1}{a^2} (\underline{a} \times \underline{b}) \right) = \lambda \underline{b} \times \underline{a} - \frac{1}{a^2} \underline{b} \times (\underline{a} \times \underline{b}) = \lambda \underline{b} \times \underline{a} - \frac{1}{a^2} (\underline{a} (\underline{b} \cdot \underline{b}) - \underline{b} (\underline{a} \cdot \underline{b})) =$$

$$= \lambda \underline{b} \times \underline{a} - \frac{\underline{b} \cdot \underline{b}}{a^2} \underline{a} = \alpha \underline{a} \Rightarrow \lambda = 0$$

DE ha $\alpha \neq -\frac{\underline{b} \cdot \underline{b}}{a^2}$ Nincs megoldás

$$\underline{y} = -\frac{1}{a^2} (\underline{a} \times \underline{b})$$

$$\underline{y} = \underline{a} \times \underline{y} + \underline{b}$$

$$\underline{a} \neq 0$$

$$\underline{b} \neq 0$$

$$\underline{b} = \lambda \underline{a}$$

$$\underline{a} \times \underline{b} \neq 0$$

$$\underline{y} = \alpha \underline{a} + \beta \underline{b} + \gamma (\underline{a} \times \underline{b}) \quad | \times \underline{a}$$

Helyben $\underline{a} \times \underline{b} = 0$

$$\text{és } \underline{a} \underline{b} = \lambda \underline{a}^2$$

$$\underline{a} \times \underline{y} = \alpha \cdot 0 + \beta (\underline{a} \times \underline{b}) + \gamma [\underline{a} (\underline{a} \cdot \underline{b}) - \underline{b} \underline{a}^2]$$

Azánis megoldás

$$\underline{y} = \gamma (\underline{a} \cdot \underline{b}) \underline{a} + (1 - \gamma \underline{a}^2) \underline{b} + \beta (\underline{a} \times \underline{b}) = \alpha \underline{a} + \beta \underline{b} + \gamma (\underline{a} \times \underline{b})$$

$$\underline{y} = \frac{\lambda \underline{a}^2}{1 + \underline{a}^2} \underline{a} + \frac{1}{1 + \underline{a}^2} \lambda \underline{a} =$$

$$= \lambda \underline{a} = \underline{b}$$

Ez jó

$$\left. \begin{array}{l} \sigma (\underline{a} \cdot \underline{b}) = \alpha \\ 1 - \sigma \underline{a}^2 = \beta \\ \beta = \sigma \end{array} \right\} \Rightarrow \beta = \sigma = \frac{1}{1 + \underline{a}^2}$$

$$\alpha = \frac{\underline{a} \cdot \underline{b}}{1 + \underline{a}^2}$$

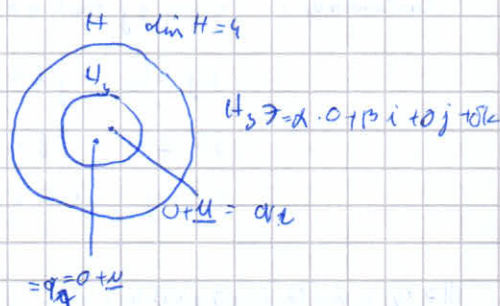
$$\underline{y} = \frac{\underline{a} \cdot \underline{b}}{1 + \underline{a}^2} \underline{a} + \frac{1}{1 + \underline{a}^2} (\underline{b} + (\underline{a} \times \underline{b}))$$

A Pauli matrikák adjungáltak (hermites) $\sigma^{(j)\dagger} = \sigma^{(j)}$

Tétel: Adjungált mátrix sajátértékei valósak.

$q \approx \alpha + \underline{u}$, ahol $\underline{u} = \beta \underline{i} + \gamma \underline{j} + \delta \underline{k}$

$\frac{q_1 q_2 - q_2 q_1}{2} = 0 + \underline{u}_1 \times \underline{u}_2 \rightarrow q_1 \neq q_2$



$q_1 q_2 = -(\underline{u}_1 \cdot \underline{u}_2) + \underline{u}_1 \times \underline{u}_2 \notin H_3$

DE $q_1 * q_2 = 0 + \underline{v} \times \underline{u} \in H_3$

Igy a H_3 vészhalmaz a kommutatív algebra lett.

ez isomorf a 3D vektorok (vagy skáláris) algebrajával
 ↳ Lie-algebra

Stílus: Minden van egy $n \rightarrow 3$ dimenziós asszociatív algebra, amiben egy vészhalmaz van értelmezve a kommutatív, amiből egy adott Lie-algebrát lehet konstruálni

Miért jó ez? Lehet mátrixokból reprezentálni (pl. vektorok: $1 \times n$ -es mátrixok)

Módszertől csak a Pauli mátrixokból működés

$\mathbb{R}^3 \ni \underline{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} = \sum_k a_k \underline{\sigma}^{(k)} \leftrightarrow \sum_k a_k \underline{\sigma}^{(k)} = \underline{H}(\underline{a})$

Valós lin-tér (mert az együtthatók valósok, a benne lévő i lineáris műveletés nem zavar)

DE $\underline{\sigma}^{(k)}$ alkai hipermátrix \rightarrow eltorzulás

$\underline{\sigma}^{(1)} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

$\underline{\sigma}^{(2)} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

$\underline{\sigma}^{(3)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$

$\underline{H} \in \underline{H} \rightarrow$ eleve van az aszociativitás

$\underline{H}(\underline{a}) = \begin{pmatrix} a_3 & a_1 - i a_2 \\ a_1 + i a_2 & -a_3 \end{pmatrix}$

$\underline{H}^\dagger = \underline{H}$

$\text{Sp} \underline{H} = 0$

Legyen M , azaz halmaz, amelyre az igaz

$\underline{H} \in M$

Ez alapján $\mathbb{R}^3 \leftrightarrow M$

Első két lépés:

$$\underline{H}(a)\underline{H}(b) = (\underline{a}\underline{b})\underline{1} + i\underline{H}(a \times b)$$

$$\frac{\text{Sp}(\underline{H}(a)\underline{H}(b))}{2} = (\underline{a}\underline{b}) \text{Sp}\underline{1} \cdot \frac{1}{2} + i \frac{1}{2} \text{Sp}(\underline{H}(a \times b)) = (\underline{a}\underline{b}) \cdot 2 \cdot \frac{1}{2} + i \frac{1}{2} \cdot 0 = \underline{a}\underline{b}$$

Mivel $\text{Sp}(\underline{A}\underline{B}) = \text{Sp}(\underline{B}\underline{A})$ ezért $\underline{a}\underline{b} = \underline{b}\underline{a}$

$$\underline{H}(a \times b) = \frac{\underline{H}(a)\underline{H}(b) - \underline{H}(b)\underline{H}(a)}{2i}$$

$$\det \underline{H}(a) = \begin{vmatrix} a_3 & a_1 - i a_2 \\ a_1 + i a_2 & -a_3 \end{vmatrix} = a_3(-a_3) - (a_1 - i a_2)(a_1 + i a_2) = -(a_1^2 + a_2^2 + a_3^2) = -|\underline{a}|^2$$

$\underline{A} \underline{2} \underline{A}^1 = \underline{R} \underline{A} \underline{R}^0$ másképp nevezik a Pauli-mátrixok transzformációját

$$\underline{H}'(a) = \underline{U} \underline{H}(a) \underline{U}^{-1}$$

$$\text{Sp} \underline{H}'(a) = \text{Sp}(\underline{U} \underline{H}(a) \underline{U}^{-1}) = \text{Sp}(\underline{U}^{-1} \underline{U} \underline{H}(a)) = \text{Sp}(\underline{H}(a)) = 0$$

Behatározás, legyen $\underline{A}\underline{B} = \underline{B}\underline{A}$ Emlékeztető: $(\underline{A}\underline{B})^+ = \underline{B}^+ \underline{A}^+$

$$\text{és } (\underline{A}\underline{B}\underline{C})^+ = \underline{C}^+ \underline{B}^+ \underline{A}^+ \text{ analóg módon } (\underline{A}\underline{B}\underline{C})^+ = \underline{C}^{-1} \underline{B}^{-1} \underline{A}^{-1}$$

$$\begin{aligned} (\underline{H}'(a))^+ &= (\underline{U} \underline{H}(a) \underline{U}^{-1})^+ = \underline{U}^{-1+} \underline{H}(a)^+ \underline{U}^+ = \text{hisz } \underline{U}^{-1} = \underline{U}^+, \text{ azaz unitér matriks} \\ &= \underline{U} \underline{H}(a)^+ \underline{U}^{-1} = \underline{H}(a) \end{aligned}$$

Tehát $\underline{H}'(a) \in M \Rightarrow \exists a' : a' \leftrightarrow \underline{H}'(a)$

Emlékeztető \exists lin. operátor, ami $a \rightarrow a'$ a fenti módon $a' = \underline{F} a$ ahol

$$\underline{H}(a') = \underline{U} \underline{H}(a) \underline{U}^{-1}$$

$$+|\underline{a}'|^2 = -\det \underline{H}(a') = -\det \underline{H}'(a) = -\det(\underline{U} \underline{H}(a) \underline{U}^{-1}) = -\det \underline{U} \cdot \det \underline{H}(a) \cdot \det \underline{U}^{-1} = -\det \underline{H}(a) = |\underline{a}|^2$$

Aljól, mint a fongatás. Fongatásné ism, legyen $\underline{a} \rightarrow \underline{a}' \quad \underline{b} \rightarrow \underline{b}' \quad \underline{a}\underline{b} = \underline{a}'\underline{b}'$

$$\begin{aligned} \text{M}: \underline{a}'\underline{b}' &= \frac{1}{2} \text{Sp}(\underline{H}(a')\underline{H}(b')) = \frac{1}{2} \text{Sp}(\underline{U} \underline{H}(a) \underline{U}^{-1} \underline{U} \underline{H}(b) \underline{U}^{-1}) = \frac{1}{2} \text{Sp}(\underline{U} \underline{H}(a) (\underline{U}^{-1} \underline{U}) (\underline{H}(b) \underline{U}^{-1})) \\ &= \frac{1}{2} \text{Sp}(\underline{U}^{-1} \underline{U} \underline{H}(a) \underline{H}(b)) = \frac{1}{2} \text{Sp}(\underline{H}(a) \underline{H}(b)) = \underline{a}\underline{b} \quad \checkmark \end{aligned}$$

Sagen Sie, was für ein $H(a) = \begin{pmatrix} a_3 & a_1 - i a_2 \\ a_1 + i a_2 & -a_3 \end{pmatrix}$ $a \in \mathbb{C}^2$?

$$H(a) = \sum_{\mu, \nu} a_{\mu\nu} \sigma^{\mu\nu} / \sigma^{\mu\nu}$$

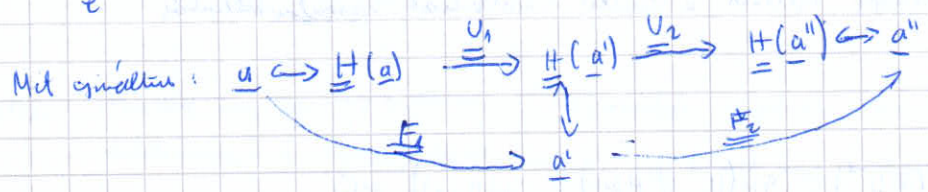
$$\begin{aligned} \text{Sp}(H(a) \sigma^{\mu\nu}) &= \text{Sp}\left(\sum_{\mu, \nu} a_{\mu\nu} \sigma^{\mu\nu} \sigma^{\mu\nu}\right) = \text{Sp}\left[\sum_{\mu, \nu} a_{\mu\nu} (\delta_{\mu\nu} \mathbb{1} + i \sum_{\text{even } \mu\nu} \sigma^{\mu\nu})\right] = \\ &= \sum_{\mu, \nu} a_{\mu\nu} \delta_{\mu\nu} (\text{Sp } \mathbb{1}) + i \sum_{\mu, \nu} a_{\mu\nu} \epsilon_{\mu\nu} (\text{Sp } \sigma^{\mu\nu}) = 2 a_e \end{aligned}$$

$$a_e = \frac{1}{2} \text{Sp}(H(a) \sigma^{\mu\nu}) = \frac{1}{2} \text{Sp}(\sigma^{\mu\nu} H(a)) = \frac{1}{2} \text{Sp}\left(\sigma^{\mu\nu} \underline{U} H(a) \underline{U}^{-1}\right) =$$

$$\frac{1}{2} \text{Sp}\left(\sigma^{\mu\nu} \underline{U} \left(\sum_e a_e \sigma^{\mu\nu}\right) \underline{U}^{-1}\right) = \frac{1}{2} \sum_e a_e \text{Sp}\left(\sigma^{\mu\nu} \underline{U} \sigma^e \underline{U}^{-1}\right) = \sum_e \left(\frac{1}{2} \text{Sp}\left(\sigma^{\mu\nu} \underline{U} \sigma^e \underline{U}^{-1}\right)\right) a_e =$$

$F_{\mu\nu e}$

$$= \sum_e F_{\mu\nu e} a_e$$



$$H(a') = \underline{U}_1 H(a) \underline{U}_1^{-1}$$

$$H(a'') = \underline{U}_2 H(a') \underline{U}_2^{-1} = \underline{U}_2 (\underline{U}_1 H(a) \underline{U}_1^{-1}) \underline{U}_2^{-1} = (\underline{U}_2 \underline{U}_1) H(a) (\underline{U}_1^{-1} \underline{U}_2^{-1})$$

Mittel vor umstellen in
rezept

$$= \underline{U}_3 H(a) \underline{U}_3^{-1}$$

Erklärung $\underline{a}' = \underline{F}_1 \underline{a}$ $\underline{a}'' = \underline{F}_2 \underline{a}' = \underline{F}_2 (\underline{F}_1 \underline{a}) = (\underline{F}_2 \underline{F}_1) \underline{a} = \underline{F}_3 \underline{a}$

$U \rightarrow F$: homomorphismus (!, nicht isomorph!) $U \rightarrow F$
 $-U \rightarrow$

Mittel $\underline{U}^* \underline{U} = \underline{1}$

$\det \underline{U}^* \cdot \det \underline{U} = \det \underline{1} = 1$ Mittel $\det \underline{U}^* = \det (\underline{U})^* = (\det \underline{U})^*$

$(\det \underline{U})^* (\det \underline{U}) = 1 \Rightarrow \det \underline{U} = e^{i\phi}$

Sagen Sie, was für ein $U \in SU(2)$, und $\det U = 1$

ALIC VЕКТОР

6. класис (11, 23)

$$\mathbb{R}^3 \ni a = \sum a_k e^{(k)} \leftrightarrow \underline{H}(a) = \sum a_k \sigma^{(k)} \xrightarrow{U \in SU(2)} \underline{U} \underline{H}(a) \underline{U}^\dagger = \underline{H}'(a) = \underline{H}(a') \leftrightarrow a'$$

$\exists F: a' = F a$

$$\underline{U} \in SU(2) \Rightarrow \underline{U}^\dagger = U^{-1} + \det U = 1$$



$$\underline{F} \in SO(3) \Rightarrow \underline{F} = F^{-1}$$

$$a_k = \frac{1}{2} \text{Sp}(\sigma^{(k)} \underline{H}(a)) \quad \text{most} \quad \sigma^{(k)} \sigma^{(l)} = \delta_{kl} \mathbb{1} + i \sum_m \epsilon_{klm} \sigma^{(m)}$$

$$\begin{aligned} a_k &= \frac{1}{2} \text{Sp}(\sigma^{(k)} \underline{H}(a)) = \frac{1}{2} \text{Sp}(\sigma^{(k)} \underline{H}'(a)) = \frac{1}{2} \text{Sp}(\sigma^{(k)} \underline{U} \underline{H}(a) \underline{U}^\dagger) = \frac{1}{2} \text{Sp}(\sigma^{(k)} \underline{U} (\sum a_l \sigma^{(l)}) \underline{U}^\dagger) = \\ &= \sum_l \underbrace{\left(\frac{1}{2} \text{Sp}(\sigma^{(k)} \underline{U} \sigma^{(l)} \underline{U}^\dagger) \right)}_{F_{kl}} a_l \end{aligned}$$

Нормал на $U(2)$ компонент

$$\underline{U} = \begin{pmatrix} z_1 & z_2 \\ -z_2^* & z_1^* \end{pmatrix} \quad \underline{U}^\dagger = \begin{pmatrix} z_1^* & z_2^* \\ z_2^* & z_1^* \end{pmatrix}$$

$$\underline{U}^{-1} = \frac{1}{\det \underline{U}} \begin{pmatrix} z_1 & -z_2 \\ -z_2^* & z_1^* \end{pmatrix}$$

$\det \underline{U} = 1$

Телата: $\left. \begin{aligned} z_1^* &= z_1 \\ z_2^* &= -z_2 \\ z_2^* &= -z_2 \\ z_1^* &= z_1 \end{aligned} \right\} \Rightarrow \underline{U} = \begin{pmatrix} z_1 & z_2 \\ -z_2^* & z_1^* \end{pmatrix}$

Абсолутна дет 1 еден . $z_1 z_1^* + z_2 z_2^* = |z_1|^2 + |z_2|^2 = 1$

Сегна $z_1 = \cos \alpha e^{i\beta}$
 $z_2 = \sin \alpha e^{i\beta}$

$\Rightarrow \underline{U}$ - 3 да параметри на нормална

$$SU(2) \ni \underline{U}(\alpha, \beta, \gamma) = \begin{pmatrix} \cos \alpha e^{-i\beta} & \sin \alpha e^{i\gamma} \\ -\sin \alpha e^{-i\gamma} & \cos \alpha e^{-i\beta} \end{pmatrix}$$

$$\underline{V} = \begin{pmatrix} z_1 & z_2 \\ -z_1^* & z_1^* \end{pmatrix}$$

Sei $z_1 = a + ib$

$z_2 = c + id$

$$\underline{V} = \begin{pmatrix} a+ib & c+id \\ -c+id & a-ib \end{pmatrix} \Rightarrow a^2 + b^2 + c^2 + d^2 = 1$$

$$\underline{V} = a \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} 0 & i \\ i & 0 \end{pmatrix} =$$

$$= a \underline{1} + b i \underline{\sigma}^{(3)} + c i \underline{\sigma}^{(1)} + d i \underline{\sigma}^{(2)}$$

Sage ich $\underline{w} = \begin{pmatrix} -d \\ -c \\ -b \end{pmatrix} \Rightarrow \underline{V} = a \underline{1} - i \underline{H}(\underline{w})$

Bedingung: $a^2 + \underline{w}^2 = 1$

Sage ich $a = \cos \frac{\alpha}{2}$ $|\underline{w}| = \sin \frac{\alpha}{2}$ $\underline{w} = \underline{w} \sin \frac{\alpha}{2}$

$$\underline{V} = \cos \frac{\alpha}{2} \underline{1} - i \sin \frac{\alpha}{2} \underline{H}(\underline{w}) = \underline{V}(\underline{n}, \alpha)$$

folgt: $\underline{H}(\underline{w}) = \sum n_k \underline{\sigma}^{(k)} = \underline{n} \underline{\sigma}$

$$\underline{V}(\underline{n}, \alpha) \underline{V}(\underline{n}, \varphi) = \left(\cos \frac{\alpha}{2} \underline{1} - i \sin \frac{\alpha}{2} \underline{n} \underline{\sigma} \right) \left(\cos \frac{\varphi}{2} \underline{1} - i \sin \frac{\varphi}{2} \underline{n} \underline{\sigma} \right) =$$

$$= \cos \frac{\alpha}{2} \cos \frac{\varphi}{2} \underline{1} - i \sin \frac{\alpha}{2} \sin \frac{\varphi}{2} \underline{n} \underline{\sigma} - i \cos \frac{\alpha}{2} \sin \frac{\varphi}{2} \underline{n} \underline{\sigma} \dots = *$$

$$(\underline{n} \underline{\sigma})^2 = \left(\sum_k n_k \underline{\sigma}^{(k)} \right)^2 = \sum_k \sum_l n_k n_l \left(\delta_{kl} \underline{1} + \sum_m \epsilon_{klm} \underline{\sigma}^{(m)} \right) = \sum_k \sum_l n_k n_l \delta_{kl} \underline{1} + \underbrace{\sum_k \sum_l \sum_m n_k n_l \epsilon_{klm} \underline{\sigma}^{(m)}}_{n \times n = 0}$$

$$= \sum_k n_k^2 \underline{1} = \underline{1} \Rightarrow (\underline{n} \underline{\sigma})^2 \rightarrow \text{triviale Matrix}$$

$$* = \left(\cos \frac{\alpha}{2} \cos \frac{\varphi}{2} - \sin \frac{\alpha}{2} \sin \frac{\varphi}{2} \right) \underline{1} - i \left(\sin \frac{\alpha}{2} \cos \frac{\varphi}{2} + \cos \frac{\alpha}{2} \sin \frac{\varphi}{2} \right) \underline{n} \underline{\sigma} =$$

$$= \cos \frac{\alpha + \varphi}{2} \underline{1} - i \sin \frac{\alpha + \varphi}{2} \underline{n} \underline{\sigma} = \underline{V}(\underline{n}, \alpha + \varphi)$$

Schließlich $\underline{V}(\underline{n}, \alpha) = e^{i \underline{B} \cdot \underline{\alpha}}$ - und

Mittel \rightarrow werden $\underline{\alpha}$ -ve eigen, bis \underline{B} ist $\underline{B} = \left(\frac{d \underline{V}(\underline{n}, \underline{\alpha})}{d \underline{\alpha}} \right)_{\underline{\alpha}=0}$

$$\frac{dU}{d\alpha} = -\frac{1}{2} \sin \frac{\alpha}{2} \mathbb{1} - \frac{i}{2} \cos \frac{\alpha}{2} (n\sigma)$$

$$\left. \left(\frac{dU}{d\alpha} \right)_{\alpha=0} = -\frac{i}{2} (n\sigma) \right\Rightarrow \boxed{U(n, \alpha) = e^{-\frac{i\alpha}{2} (n\sigma)}}$$

$$\begin{aligned} e^{-\frac{i\alpha}{2} (n\sigma)} &= \mathbb{1} + \frac{-i\alpha}{2} (n\sigma) + \frac{(-i\alpha}{2} (n\sigma))^2 + \dots = \\ &= \mathbb{1} \left[1 + \frac{1}{2} \left(\frac{-i\alpha}{2} \right)^2 \frac{1}{n!} \left(\frac{-i\alpha}{2} \right)^n \dots \right] + (n\sigma) \left[\left(\frac{-i\alpha}{2} \right) + \frac{1}{3!} \left(\frac{-i\alpha}{2} \right)^3 \dots \right] = \\ &= \mathbb{1} \cdot \cos \frac{\alpha}{2} - (n\sigma) \sin \frac{\alpha}{2} \quad \text{Geometrische Reihe} \\ &\quad \text{und die binomische Formel} \end{aligned}$$

$$F_{ee} = \frac{1}{2} \text{Sp} \left(\underline{\sigma}^{(k)} \underline{U} \underline{\sigma}^{(l)} \underline{U}^\dagger \right) = \frac{1}{2}$$

$$\underline{U} = \cos \frac{\alpha}{2} \mathbb{1} - i(n\sigma) \sin \frac{\alpha}{2}$$

$$\underline{U}^\dagger = \cos \frac{\alpha}{2} \mathbb{1} + i(n\sigma) \sin \frac{\alpha}{2} = \underline{U}^\dagger \quad \text{nach der elementar set}$$

$$F_{ee} = \frac{1}{2} \text{Sp} \left[\underline{\sigma}^{(k)} \left(\cos \frac{\alpha}{2} \mathbb{1} - i(n\sigma) \sin \frac{\alpha}{2} \right) \underline{\sigma}^{(l)} \left(\cos \frac{\alpha}{2} \mathbb{1} + i(n\sigma) \sin \frac{\alpha}{2} \right) \right] =$$

$$\begin{aligned} &= \frac{1}{2} \cos \frac{\alpha}{2} \text{Sp} \left[\underline{\sigma}^{(k)} \underline{\sigma}^{(l)} \right] + \frac{1}{2} i \cos \frac{\alpha}{2} \sin \frac{\alpha}{2} \text{Sp} \left[\underline{\sigma}^{(k)} \underline{\sigma}^{(l)} (n\sigma) \right] - \frac{1}{2} i \sin \frac{\alpha}{2} \cos \frac{\alpha}{2} \text{Sp} \left[\underline{\sigma}^{(k)} (n\sigma) \underline{\sigma}^{(l)} \right] + \\ &\quad + \frac{1}{2} \sin \frac{\alpha}{2} \sin \frac{\alpha}{2} \text{Sp} \left[\underline{\sigma}^{(k)} (n\sigma) \underline{\sigma}^{(l)} (n\sigma) \right] = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= \frac{1}{2} \cos \frac{\alpha}{2} \text{Sp} (\delta_{kl}) + \frac{1}{2} \cos \frac{\alpha}{2} \sin \frac{\alpha}{2} \sum_p n_p \text{Sp} \left[\underline{\sigma}^{(k)} \underline{\sigma}^{(l)} \underline{\sigma}^{(p)} \right] - \frac{1}{2} \sin \frac{\alpha}{2} \cos \frac{\alpha}{2} \sum_p n_p \text{Sp} \left[\underline{\sigma}^{(k)} \underline{\sigma}^{(p)} \underline{\sigma}^{(l)} \right] + \\ &\quad + \frac{1}{2} \sin \frac{\alpha}{2} \sin \frac{\alpha}{2} \sum_p \sum_q n_p n_q \text{Sp} \left[\underline{\sigma}^{(k)} \underline{\sigma}^{(p)} \underline{\sigma}^{(q)} \underline{\sigma}^{(l)} \right] = * \end{aligned}$$

$$\underline{\sigma}^{(k)} \underline{\sigma}^{(l)} = \delta_{kl} \mathbb{1} + i \sum_m \epsilon_{klm} \underline{\sigma}^{(m)} \quad \text{Sp} (\underline{\sigma}^{(k)} \underline{\sigma}^{(l)}) = 2\delta_{kl}$$

$$\underline{\sigma}^{(k)} \underline{\sigma}^{(l)} \underline{\sigma}^{(p)} = \left(\delta_{kl} \mathbb{1} + i \sum_m \epsilon_{klm} \underline{\sigma}^{(m)} \right) \underline{\sigma}^{(p)} = \delta_{kl} \underline{\sigma}^{(p)} + i \sum_m \epsilon_{klm} \left(\underline{\sigma}^{(m)} \underline{\sigma}^{(p)} \right)$$

$$\text{Sp} (\underline{\sigma}^{(k)} \underline{\sigma}^{(l)} \underline{\sigma}^{(p)}) = \delta_{kl} \text{Sp} (\underline{\sigma}^{(p)}) + i \sum_m \epsilon_{klm} \text{Sp} (\underline{\sigma}^{(m)} \underline{\sigma}^{(p)}) = 2i \epsilon_{klp}$$

$$\text{Sp} (\underline{\sigma}^{(k)} \underline{\sigma}^{(p)} \underline{\sigma}^{(q)} \underline{\sigma}^{(l)}) = \text{Sp} \left[\left(\delta_{kp} \mathbb{1} + i \sum_m \epsilon_{kpm} \underline{\sigma}^{(m)} \right) \left(\delta_{lq} \mathbb{1} + i \sum_n \epsilon_{lqn} \underline{\sigma}^{(n)} \right) \right] =$$

$$= \text{Sp} \left(\delta_{kp} \delta_{lq} + \underbrace{\sum_m \frac{1}{i} \underline{\sigma}^{(m)}}_0 + \underbrace{\sum_n \frac{1}{i} \underline{\sigma}^{(n)}}_0 - \sum_m \sum_n \epsilon_{kpm} \epsilon_{lqn} \underline{\sigma}^{(m)} \underline{\sigma}^{(n)} \right) =$$

$$= 2 \delta_{ip} \delta_{eq} - \sum_m \sum_n \epsilon_{kpn} \epsilon_{eqm} \underbrace{Sp(\delta^{ik} \delta^{jl})}_{\delta_{ij}} = 2(\delta_{ip} \delta_{eq} - \sum_m \epsilon_{kpn} \epsilon_{eqm}) =$$

$$= 2(\delta_{ip} \delta_{eq} - \delta_{ie} \delta_{pq} + \delta_{iq} \delta_{pe})$$

$$F_{ie} = * = \frac{1}{2} \cos \frac{\omega t}{2} \delta_{ie} + \frac{i}{2} \cos \frac{\omega t}{2} \sin \frac{\omega t}{2} \sum_p \eta_p \epsilon_{kpe} - \frac{i}{2} \sin \frac{\omega t}{2} \cos \frac{\omega t}{2} \sum_p \eta_p \epsilon_{kpe} + \dots$$

$$= \cos \frac{\omega t}{2} \delta_{ie} - \cos \frac{\omega t}{2} \sin^2 \frac{\omega t}{2} \sum_p \eta_p \epsilon_{kpe} + \sin^2 \frac{\omega t}{2} \cos \frac{\omega t}{2} \sum_p \eta_p \epsilon_{kpe} + \sin^2 \frac{\omega t}{2} \sum_p \eta_p (\delta_{ip} n_p - \delta_{ie} n_p + \delta_{pe} n_k) =$$

$$= \cos^2 \frac{\omega t}{2} \delta_{ie} + 2 \cos \frac{\omega t}{2} \sin^2 \frac{\omega t}{2} \sum_p \eta_p \epsilon_{kpe} + \sin^2 \frac{\omega t}{2} (n_i n_e - \delta_{ie} + n_e n_k) =$$

$$= \underbrace{\left(\cos^2 \frac{\omega t}{2} - \sin^2 \frac{\omega t}{2}\right)}_{\cos^2 \omega t} \delta_{ie} + \underbrace{2 \cos \frac{\omega t}{2} \sin^2 \frac{\omega t}{2}}_{\sin^2 \omega t} \sum_p \eta_p \epsilon_{kpe} + 2 \sin^2 \frac{\omega t}{2} n_e n_k =$$

$$= \cos^2 \omega t \delta_{ie} + \sin^2 \omega t \sum_p \eta_p \epsilon_{kpe} + \underbrace{\left(1 - \cos^2 \frac{\omega t}{2} + \sin^2 \frac{\omega t}{2}\right)}_{-\cos^2 \frac{\omega t}{2}} n_e n_k =$$

$$= \cos^2 \omega t \delta_{ie} + \sin^2 \omega t \sum_p \eta_p \epsilon_{kpe} + (1 - \cos^2 \omega t) n_e n_k$$

fej \underline{E} tengely forgásmatrix

$$U(n, \omega) \rightarrow F(n, \omega) \Rightarrow F_{ie} \uparrow \quad n \text{ tengely körül le végén forgatás}$$

$$F(n, 2\pi)_{ie} = \delta_{ie} \rightarrow \underline{F(n, 2\pi)} = \underline{1}$$

$$\underline{U(n, 2\pi)} = -\underline{1}$$

A csoportelméleti megoldás: $SU(2)/C_2 \approx SU(2)$

$F(n, 2\pi) \underline{U(n, \omega)}$ megfigyelés n körüli $1+2\cos \theta$

DE a forgatásnak összekötés van egy jellemben $SU(2) \rightarrow$ felbontás

ALKEVEKTOR

7. előadás (11.30.)

$$SU(2) \rightarrow SO(3)$$

$$\begin{cases} U^{-1} = U^\dagger \\ \det U = 1 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} \underline{F} = \underline{F}^{-1} \\ \det \underline{F} = 1 \end{cases}$$

$$\underline{U}(h, \varphi) = \cos \frac{\varphi}{2} \underline{1} - i \sin \frac{\varphi}{2} (h \cdot \underline{\sigma}) \quad \text{ahol } \underline{u} \cdot \underline{\sigma} = \sum_{k=1}^3 u_k \underline{\sigma}^k$$

$$\rightarrow e^{-i \frac{\varphi}{2} (h \cdot \underline{\sigma})}$$

$$F_{kl} = \frac{1}{2} \text{Sp}(\underline{\sigma}^k \underline{U} \underline{\sigma}^l \underline{U}^{-1}) = \delta_{kl} \cos \varphi + h_k h_l (1 - \cos \varphi) + \epsilon_{klm} h_m \sin \varphi$$

A multiplikatív alapsém: $\underline{U}(h, \alpha) \underline{U}(h, \beta) = \underline{U}(h, \alpha + \beta)$ ahol h -vel az csoport

az alapsém $\underline{F}(h, \alpha) \underline{F}(h, \beta) = \underline{F}(h, \alpha + \beta)$ Elvileg kétféle a helyes alapsém
 $\hookrightarrow \underline{HF}$

valami $F(h, \alpha) = e^{\alpha \underline{B}}$

amiért $\frac{d}{d\alpha} F(h, \alpha) = \underline{B} e^{\alpha \underline{B}}$ ha $\alpha = 0$ $\left. \frac{dF(h, \alpha)}{d\alpha} \right|_{\alpha=0} = \underline{B} e^{0 \cdot \underline{B}} = \underline{B}$

$$\frac{dF_{kl}}{d\varphi} = -\delta_{kl} \sin \varphi + h_k h_l \sin \varphi + \epsilon_{klm} h_m \cos \varphi = \epsilon_{klm} h_m$$

$$\text{Ez alapján } \underline{B} = \begin{pmatrix} 0 & h_3 & h_2 \\ -h_3 & 0 & -h_1 \\ -h_2 & h_1 & 0 \end{pmatrix} = h_1 \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} + h_2 \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} + h_3 \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \underline{h \cdot C}$$

Síj $\underline{F} = e^{\varphi(\underline{h \cdot C})}$

miel $C_{em}^{(q)} = -\epsilon_{lmn}$

$$\underline{F} = e^{\varphi(\underline{h \cdot C})} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\varphi^k (\underline{h \cdot C})^k}{k!} = \sum \frac{\varphi^k \underline{B}^k}{k!}$$

$$\underline{B}^0 = \underline{1} \quad \underline{B}^1 = \underline{B} \quad \underline{B}^2 = \begin{pmatrix} 0 & -h_3 & h_2 \\ h_3 & 0 & -h_1 \\ -h_2 & h_1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -h_3 & h_2 \\ h_3 & 0 & -h_1 \\ -h_2 & h_1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -h_3^2 - h_2^2 & h_2 h_1 & h_3 h_1 \\ h_1 h_2 & -h_3^2 - h_1^2 & h_3 h_2 \\ h_1 h_3 & h_2 h_3 & -h_2^2 - h_1^2 \end{pmatrix} =$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} h_1 h_1 - h_1^2 - h_2^2 - h_3^2 & \dots & \dots \\ \dots & h_2 h_2 - h_1^2 - h_2^2 - h_3^2 & \dots \\ \dots & \dots & h_3 h_3 - h_1^2 - h_2^2 - h_3^2 \end{pmatrix} = \text{Miel } \underline{h} \text{ egyenes vektora } h_1^2 + h_2^2 + h_3^2 = 1$$

$$\Rightarrow \underline{B}_{ice} = h_i h_e - \delta_{ie}$$

$$\text{Indizes: } (\underline{B}^2)_{ke} = B_{km} B_{me} = (n_p C^p)_{km} (n_q C^q)_{me} = (-n_p \epsilon_{pkm}) (-n_q \epsilon_{qme}) = \\ = n_p n_q \epsilon_{pkm} \epsilon_{meq} = n_p n_q (\delta_{pke} \delta_{mq} - \delta_{pq} \delta_{ke}) = \\ = n_e n_e - n_q n_q \delta_{ke} = n_e n_e - \delta_{ke}$$

$$(\underline{B}^3)_{ke} = (\underline{B}^2 \underline{B})_{ke} = (\underline{B}^2)_{km} B_{me} = (n_k n_m - \delta_{km}) (n_p C^p)_{me} = (n_k n_m - \delta_{km}) (-n_p \epsilon_{pme}) = \\ = \underbrace{-n_k n_m n_p \epsilon_{pme}}_0 + \delta_{km} n_p \epsilon_{pme} = n_p \epsilon_{pke} = -n_p C^p_{ke} = -B_{ke}$$

$$\text{Vergleiche } \underline{B}^0 = \underline{1} \quad \underline{B}^1 = \underline{B} \quad \underline{B}^2 = -\underline{Q} \quad \underline{B}^3 = -\underline{B} \quad \underline{B}^4 = \underline{Q} \quad \underline{B}^5 = \underline{B}$$

$$\text{wobei } \underline{Q} = \underline{1} - \underline{P} \quad \text{aber } \underline{P} = n \cdot n$$

$$\text{typ } e^{p \underline{B}} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{p^k \underline{B}^k}{k!} = \underline{1} + \underline{B} \left(p - \frac{p^3}{3!} + \frac{p^5}{5!} - \dots \right) + \underline{Q} \left(-\frac{p^2}{2!} + \frac{p^4}{4!} - \frac{p^6}{6!} + \dots \right) = \\ = \underline{1} + \underline{B} \sin p + \underline{Q} (\cos p - 1) = \underline{1} + \underline{B} \sin p + (\underline{1} - \underline{P}) (\cos p - 1) = \\ = \underline{1} \cos p + \underline{P} (1 - \cos p) + \underline{B} \sin p$$

$$(e^{p \underline{B}})_{ke} = \delta_{ke} \cos p + n_k n_e (1 - \cos p) + n_p C^p_{ke} \sin p = \delta_{ke} \cos p + n_k n_e (1 - \cos p) + \sin p n_m \epsilon_{kme} = \\ = F_{ke} \quad \text{t\u00fcglich f\u00fcr } n \text{ sep. ableit}$$

$$\underline{U} = e^{-i p \left(\frac{n \cdot \underline{\sigma}}{2} \right)} \Rightarrow \frac{\underline{\sigma}}{2} \rightarrow i \underline{L} \quad \text{es a. konstantes L\u00e4nge}$$

$$\underline{F} = e^{-i p \left(\frac{n \cdot \underline{L}}{2} \right)}$$

$$\sigma^{(k)} \sigma^{(l)} = \delta_{kl} \underline{1} + i \epsilon_{klm} \sigma^{(m)} \quad \sigma^{(l)} \sigma^{(k)} = \delta_{lk} \underline{1} + i \epsilon_{lkm} \sigma^{(m)}$$

$$[\sigma^{(k)}, \sigma^{(l)}] = \sigma^{(k)} \sigma^{(l)} - \sigma^{(l)} \sigma^{(k)} = 2i \epsilon_{klm} \sigma^{(m)}$$

$$\left[\frac{\sigma^{(k)}}{2}, \frac{\sigma^{(l)}}{2} \right] = i \epsilon_{klm} \frac{\sigma^{(m)}}{2}$$

$$\text{L\u00e4nger } \underline{J}^{(k)} = i \sigma^{(k)} \quad \underline{J}^{(k)}_{en} = -i \epsilon_{klm} \quad \text{relativ zu, eigy } \left(\underline{J}^{(k)} \underline{J}^{(l)} \right)_{op} =$$

$$\left[\underline{J}^{(k)} \underline{J}^{(l)} \right] = \underline{J}^{(m)} \cdot i \quad \text{wmi. eigy}$$

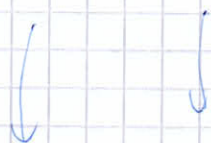
Az összes fonygatus bekarosa ketolt egy ρ sugaru gombot, ahol a gomb
 ketolete ugyan ar-elen

A TÉR ALAKJA

C. Bémpl

Szegen $|a| = |b| = 1$

$$F(a, \alpha) \cdot F(b, \beta) = F(c, \gamma) \quad \begin{matrix} \alpha = ? \\ \gamma = ? \end{matrix}$$



$$U(a, \alpha) = \cos \frac{\alpha}{2} \underline{1} - i \sin \frac{\alpha}{2} (a \underline{\sigma}) = \cos \frac{\alpha}{2} (\underline{1} - i \tan \frac{\alpha}{2} (a \underline{\sigma})) = \cos \frac{\alpha}{2} (\underline{1} - i p \underline{\sigma})$$

$$U(b, \beta) = \cos \frac{\beta}{2} \underline{1} - i \sin \frac{\beta}{2} (b \underline{\sigma}) = \cos \frac{\beta}{2} (\underline{1} - i \tan \frac{\beta}{2} (b \underline{\sigma})) = \cos \frac{\beta}{2} (\underline{1} - i q \underline{\sigma})$$

Szegen $p = a \tan \frac{\alpha}{2}$ $q = b \tan \frac{\beta}{2}$

Ha $\alpha_1 = \alpha_0 + 2\pi$ az F nemvrtalut mndeg, de U vltollet vlt (komponndum)

$$U(b, \beta) U(a, \alpha) = \cos \frac{\beta}{2} (\underline{1} - i q \underline{\sigma}) \cos \frac{\alpha}{2} (\underline{1} - i p \underline{\sigma}) = \cos \frac{\beta}{2} \cos \frac{\alpha}{2} (\underline{1} - i q \underline{\sigma} - i p \underline{\sigma} - (q \underline{\sigma})(p \underline{\sigma})) =$$

$$= \cos \frac{\beta}{2} \cos \frac{\alpha}{2} (\underline{1} - i q \underline{\sigma} - i p \underline{\sigma} - (q p) \underline{1} - i (q \times p) \underline{\sigma}) =$$

$$= \cos \frac{\alpha}{2} \cos \frac{\beta}{2} (\underline{1} - q p \underline{1} - i (p + q + q \times p) \underline{\sigma}) =$$

$$= \cos \frac{\alpha}{2} \cos \frac{\beta}{2} (1 - q p) \left[\underline{1} - i \frac{p + q + q \times p}{1 - p q} \underline{\sigma} \right] = U(c, \gamma) = \cos \frac{\gamma}{2} (\underline{1} - i r \underline{\sigma})$$

A fonygatus bndelstn:

$$p = a \tan \frac{\alpha}{2}$$

$$q = b \tan \frac{\beta}{2}$$

$$r = c \tan \frac{\gamma}{2}$$

ahol $r = \frac{p + q + q \times p}{1 - p q} = q * p$

Belstbtst, hogy associsttstn $\rightarrow HF$

Podrigues - formula (DG-y is vrtollet vrtollet)

ismert vektor fonygatus bndelstn $\rightarrow HF$

Ha $1 - \epsilon \rightarrow 0$ $\epsilon \rightarrow \infty$ akkor $\epsilon \rightarrow \infty \Rightarrow \delta = 180^\circ$

Előzetes témák:
Dualitás
Helyes dualitás
Affinitás
Projektív geometria
Homogén koordináták
Szorzás

ALKVEKTOR

S. előadás (12.07)

A vektort az általánosított vektor terekben

A tén. általános vektor terek (gömbök tén.) de a pontok vektora vektor tere az.

Mi nem vektorok

két egyenes egy ponton metszi egymást ha: $pk - k$

Ha nem egyenlő, nem metszi két egyenes



Milyen pk -k esetén találunk metszi egymást, de lehet két vektora van. \Rightarrow legyen a két vektor a síkban u, v.



Jegyzem egy kört! Ha valakivel kinyújtva, minden befelé

végig terjedt, nék néhánál alakos

projektívák nek RP^2 (2 ment való vektor terek össze
2 ment $2D-3$)

Esk ilyen "ideális" pontok, vektora nek

Az egyenes mint görbe. Bármely két ponton keresztül egyenes a vektora nek

Az egyenesnek valódi vektorok egyenlőség volt. Mestertől a
vezető is

Legyen transzformáció az affinitás (örvényezés), ez is két ekvival.

A relatívitáselmélet affín geometria

perspektívák torzítás

Fárasztás: kényes bázis helyettesítés esetén olyan normálított mátrix, amellyel egy egyenletet lehet felírni.

Eredően van egy egyenlet, ami a szabványos mátrix: de a lényeg az, hogy

horizont: az ideális pontok elhelyezkedése a képre

Ehhez vagy kell foglalkozni a négyzetes mátrixot

Függvény és helyettesítés

Érték, és elv. Egy vektort jelölésben (x, y) -ben

Ha az origó mátrixban a mátrix, akkor $(x, y, 1)$

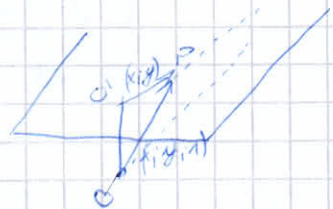
Átlósan ki lehet pont helyettesíteni: $\pm = \frac{1}{2}(a+b)$

Ha nem osztunk 2-vel, a mátrix egyenlő mátrix, de éppen elv. $\begin{pmatrix} ax & ay \\ ax & ay \\ a \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix}$

Függvény $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ helyettesítésként a mátrix: $\begin{pmatrix} x/2 \\ y/2 \\ 1 \end{pmatrix}$ pontokra hivatkozva, ha $z=0$

Ha $z \rightarrow 0$, a P a négyzetes mátrix.

a mátrix pontokat helyettesítésként a két egyenletet
amiatt a két ∞ távoli pont u.c.



széles mátrix \rightarrow térségi mátrixok a két egyenletre vonatkozó mátrix a (mátrix)
eredeti mátrix egyenletet tartalmazó mátrix: pontok \rightarrow egyenlet (helyettesítés)

Az origó felületi pont valószínűleg egy négyzetes mátrix egyenlet. (pontok és egyenlet dualitása)

Ugyanez 3D-ben: $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} ax & ay \\ ax & ay \\ ax & ay \\ a \end{pmatrix}$

itt egy pont vagy egy mátrix egyenlet dualitása (egyenlet egyenlet)



$$(V, +, \cdot)$$

$$+ : V \times V \rightarrow V$$

$$\cdot : \mathbb{F} \times V \rightarrow V$$



ninik taw nggawanan saktantén lakat

$$A : V \rightarrow W$$

$$v \rightarrow w = Av$$

$$\text{Jen } A \text{ lineáris: } (v_1 + v_2) \rightarrow (w_1 + w_2)$$

$$(\alpha v) \rightarrow (\alpha w)$$

$$A(\alpha v_1 + \beta v_2) = \alpha(Av_1) + \beta(Av_2) \quad \text{lineáris leképezés (Jen } V=W \text{ akkor } A \text{ operátum)}$$

A matrikusan reprezentálható

Legyen W egységelemes tér (vagy a saktantén önmaga felett)

$$\phi : V \rightarrow \mathbb{F}$$

pl.: rögzített vektornak azt skaláris sorozás

$$\vec{v} \rightarrow \alpha = \vec{a} \vec{v}$$

(Állítás: En az összes lineáris leképezés V -ből \mathbb{F} -be Reisz-Fischer-tétel)

Funkcionális leképezés V -ből \mathbb{F} -be (egyén lineáris)

$$\phi : \underline{w} \rightarrow \alpha = f(\underline{w})$$

$$f(\underline{w}_1 + \underline{w}_2) = f(\underline{w}_1) + f(\underline{w}_2) \quad \text{és} \quad f(\alpha \underline{w}) = \alpha \cdot f(\underline{w})$$

$$A : V \rightarrow W$$

$$B : V \rightarrow W$$

$$C = A + B \quad \text{egyén algebra: } C(v) = (Av) + (Bv)$$

$$(\alpha A)(v) = \alpha(Av)$$

A funkcionálisok is saktantémet alkotnak

Vegyes φ -vel: $\varphi_3 = \varphi_1 + \varphi_2$

$$\varphi_3(u) = \varphi_1(u) + \varphi_2(u) \quad (\alpha \varphi)(u) = \alpha \varphi(u)$$

a lineárisalkalomban létezik lineáris és lineáris $V \rightarrow \varphi \in V^*$

$$\text{továbbá } (V^*)^* = V$$

Legyen $\underline{e}^{(d)} \in V$ $\forall \underline{u} = \sum c_k \underline{e}^{(k)}$ $c_k \in \mathbb{F}$

$$\varphi(\underline{e}^{(k)}) = \varphi_k \in \mathbb{F}$$

$$\varphi(\underline{u}) = \varphi\left(\sum_{k=1}^d c_k \underline{e}^{(k)}\right) = \sum \varphi(c_k \underline{e}^{(k)}) = \sum c_k \varphi(\underline{e}^{(k)}) = \sum c_k \varphi_k$$

φ -t a φ -nak a lineárisalkalomban létezik a φ -nak a lineárisalkalomban $\Rightarrow \dim V^* = \dim V$

$$\sum \dim V = \infty \text{ -re nem igaz}$$

Hilbert-tér: φ -nak véges dimenzió, vagy a φ -nak véges dimenzió, amelynek normális a φ -nak a lineárisalkalomban.

$$\varphi(\underline{u}) = \sum_{k=1}^n \varphi_k c_k \sim (\varphi_1 \dots \varphi_n) \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} \leftarrow \text{skaláris szorzás!!!}$$

egy a φ -nak a lineárisalkalomban φ -nak a lineárisalkalomban
egy φ -nak a lineárisalkalomban a φ -nak a lineárisalkalomban

ALK-VISIT.

9. előadás (12. 14.)

Vegyük az asszociatív algebrait

$$\forall x \text{ elem } A, B \quad \begin{aligned} A \cdot B &= 0 \\ B \cdot B &= 0 \\ A \cdot B \cdot A &= A \\ B \cdot A \cdot B &= B \end{aligned}$$

Helyes-e? Milyen erős elemek?

$$\exists C = AB$$

$$AC = A(AB) = (AA)B = 0$$

$$\exists D = BA$$

$$CA = (AB)A = A$$

$$BC = B(AB) = B$$

$$\begin{aligned} CD &= (AB)(BA) = A(BB)A = \\ &= 0 \end{aligned}$$

$$CB = (AB)B = A(BB) = 0$$

$$AD = A(BA) = A$$

$$DC = (BA)(AB) = B(AA)B = 0$$

$$DA = (BA)A = B(AA) = 0$$

$$BD = B(BA) = (BB)A = 0$$

$$DB = B \cdot BA = B$$

Tetrahedron: $X = \alpha A + \beta B + \gamma C + \delta D$

Számitás alapján $AD \rightarrow$ algebra, mivel az teljesül, és behelyettesítve B -t, az is jár el, de mivel...

Mátrixesül reprezentálva:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$AA = 0$$

$$BB = 0$$

$$D = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Es az 2×2 -os mátrix algebraján

alattis: $\underline{AB} + \underline{BA} = 1$

Ellenőrzés: $(B + BA)A = ABA + B + A = A + 0$

$(A + BA)B = ABB + B + B = 0 + B$

Matriks aljabar (operator):

$$\hat{a} ; \begin{array}{c} \hat{a}^\dagger \\ \uparrow \\ \hat{b} \end{array} \quad V_c \rightarrow V_c$$

kommutator: $[\hat{a}, \hat{b}] = \hat{a} = \hat{a}^\dagger \hat{a} - \hat{a} \hat{a}^\dagger = \hat{1}$

Siapa dimensi? TFD representasi: $\underline{A} \underline{B} - \underline{B} \underline{A} = \underline{1}$

Misal $\text{Sp}(\underline{A} \underline{B}) = \text{Sp}(\underline{B} \underline{A})$

$\text{Sp}(\underline{A} \underline{B} - \underline{B} \underline{A}) = 0 = \text{Sp}(\underline{1})$ 0 dimensi benar?

Itu reguler dimensi, alias $\infty - \infty = \infty$

Reguler dimensi matriks siapa siapa

Siapa $\hat{N} = \hat{b}^\dagger \hat{a}$

Hitung siapa \hat{N} sifat-sifat & vektor

$\hat{N} = \hat{a}^\dagger \hat{a}$

$\hat{N}^\dagger = (\hat{a}^\dagger \hat{a})^\dagger = \hat{a} \hat{a}^\dagger = \hat{a}^\dagger \hat{a} = \hat{N}$ \Rightarrow sifat-sifat real

sifat-sifat eigen: $\hat{N} |n\rangle = n |n\rangle$ alias $\langle n | n \rangle = 1$

$\langle n | n \rangle = \delta_{nn}$

Misal $n \in \mathbb{R}$:

$n = n \cdot 1 = n \langle n | n \rangle = \langle n | n | n \rangle = \langle n | \hat{N} | n \rangle = \langle n | \hat{a}^\dagger \hat{a} | n \rangle = *$ Siapa $|u\rangle = \hat{a} |n\rangle$

$\langle u | = \langle n | \hat{a}^\dagger$

$* = \langle u | u \rangle \geq 0 \Rightarrow n \geq 0$

Siapa $|u\rangle = \hat{a} |n\rangle$

$\hat{N} |u\rangle = (\hat{a}^\dagger \hat{a}) (\hat{a} |n\rangle) = \hat{a}^\dagger (\hat{a} \hat{a} |n\rangle) = \hat{a}^\dagger (\hat{a}^\dagger \hat{a} + \hat{1}) |n\rangle = \hat{a}^\dagger (\hat{N} + \hat{1}) |n\rangle = \hat{a}^\dagger (n |n\rangle + |n\rangle) = \hat{a}^\dagger (n+1) |n\rangle = (n+1) \hat{a}^\dagger |n\rangle = (n+1) |u\rangle$

Itu n sifat-sifat, alias $n+1$ is an.

$$\begin{aligned} \hat{N}|u\rangle &= (\hat{a}^\dagger \hat{a}) \hat{a}|n\rangle = \hat{a}^\dagger (\hat{a} \hat{a}^\dagger - 1) \hat{a}|n\rangle = (\hat{a} \hat{a}^\dagger \hat{a} - \hat{a})|n\rangle = (\hat{a} \hat{N} - \hat{a})|n\rangle = \\ &= \hat{a} \hat{N}|n\rangle - \hat{a}|n\rangle = \hat{a} n|n\rangle - \hat{a}|n\rangle = (n-1) \hat{a}|n\rangle = (n-1)|u\rangle \end{aligned}$$

Ha n sajátérték $n-1$ is az.

DE n sajátérték, az lejjebb esik?

Legyen $|v\rangle = \alpha_n |n+1\rangle$ és $|u\rangle = \beta_n |n-1\rangle$

ahol $\alpha_n = \hat{a}_n \cdot 1 = \alpha_n \langle n+1|n+1\rangle = \hat{a}_{n+1} \alpha_n |n+1\rangle = \langle n+1|v\rangle = \langle n+1|\hat{a}^\dagger|n\rangle$

$$\begin{aligned} \alpha_n^* &= \langle n+1|\hat{a}^\dagger|n\rangle^* = \langle n|\hat{a}|n+1\rangle = \langle n|\hat{a}|\beta_{n+1}|n+1\rangle = \langle n|\beta_{n+1}|n\rangle = \\ &= \beta_{n+1} \langle n|n\rangle = \beta_{n+1} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \alpha_n \dots &= \langle n|\hat{N}|n\rangle = \langle n|\hat{a}^\dagger \hat{a}|n\rangle = \langle u|u\rangle = (\langle n-1|\beta_n^*) (\beta_n |n-1\rangle) = \beta_n^* \beta_n \langle n-1|n-1\rangle = \\ &= \beta_n^* \beta_n = |\beta_n|^2 \Rightarrow \beta_n = \sqrt{n} \Rightarrow \alpha_n = \beta_{n+1}^* = \sqrt{n+1} = \sqrt{n+1} \end{aligned}$$

$|u\rangle = \hat{a}|n\rangle = \sqrt{n}|n-1\rangle$ és $|v\rangle = \hat{a}^\dagger|n\rangle = \sqrt{n+1}|n+1\rangle$

ellenőrzés: $\hat{N}|n\rangle = \hat{a}^\dagger \hat{a}|n\rangle = \hat{a}^\dagger(\hat{a}|n\rangle) = \hat{a}^\dagger \sqrt{n}|n-1\rangle = \sqrt{n}(\hat{a}^\dagger|n-1\rangle) =$
 $= \sqrt{n}(\sqrt{n}|n\rangle) = n|n\rangle$

és $\hat{a} \hat{a}^\dagger|n\rangle = \hat{a}(\hat{a}^\dagger|n\rangle) = \hat{a}(\sqrt{n+1}|n+1\rangle) = \sqrt{n+1}(\hat{a}|n+1\rangle) =$
 $= \sqrt{n+1}(\sqrt{n+1}|n\rangle) = (n+1)|n\rangle$

és $[a, a^\dagger]|n\rangle = (\hat{a} \hat{a}^\dagger - \hat{a}^\dagger \hat{a})|n\rangle = (\hat{a} \hat{a}^\dagger|n\rangle) - (\hat{a}^\dagger \hat{a}|n\rangle) = (n+1)|n\rangle - n|n\rangle = |n\rangle$

Mivel \hat{a} nem csúnya, sajátértékerei mindig alacsonyabbak, így \hat{a} és \hat{a}^\dagger lineárisan függetlenek. DE MENNYI AL n ?? És most lehet \ominus ?

Ha $n=1$, akkor $\hat{a}|n\rangle = 0$ és a létező lehet \ominus .

\Rightarrow Létező $n=0$ sajátérték \Rightarrow $n \in \mathbb{N}$

$$a_{n,n} = \langle n|\hat{a}|n\rangle = \langle n|\sqrt{n}|n-1\rangle = \sqrt{n} \langle n|n-1\rangle = \sqrt{n} \delta_{n,n-1}$$

$\hat{a} \rightarrow \underline{A} = \begin{pmatrix} 0 & \sqrt{1} & 0 & \dots \\ 0 & 0 & \sqrt{2} & 0 & \dots \\ 0 & \dots & 0 & \sqrt{3} & \dots \\ \vdots & & & 0 & \sqrt{n} \end{pmatrix}$ $\underline{A}^\dagger = \underline{A}^T$

$$\hat{N} = a^\dagger a \rightarrow \underline{\hat{N}} = \underline{A^\dagger} \underline{A} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \dots \\ 0 & 1 & & \\ 0 & & 2 & \\ \vdots & & & \ddots \end{pmatrix}$$

$$A^\dagger = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 2 & & \\ & & 3 & \\ & & & \ddots \end{pmatrix}$$

$$\underline{A^\dagger A^\dagger} - \underline{A^\dagger A} = \underline{1}$$

Sayyakan $\hat{H} = f(\hat{N})$ ekan $\hat{H}|n\rangle = f(n)|n\rangle$

$$\text{pl.} \quad \hat{H} = \hbar \omega \left(\hat{N} + \frac{1}{2} \right)$$

$$\hat{H}|n\rangle = \hbar \omega \left(n + \frac{1}{2} \right) |n\rangle \quad \leftarrow \text{homogenus osilator}$$