

# DIFFEGENLETEK II.

1. előadás (09.13)

ZKH: X.25  
XII.13.

Magyarulról rendű differenciálegyenletek:

homogén eset:  $F(y^{(n)}, y^{(n-1)}, \dots, y', y, x) = 0$

explicit alak:  $y^{(n)} = f(y^{(n-1)}, \dots, y', y, x)$

1. komponensű vektor esetén:  $y(x)$

$F(y', y, x) = 0$  elsőrendű, 1 egyenletből álló differenciálegyenlet rendszer

Magyarulról rendű egyenletrendszer leírására:

$y(x) = y_1(x)$

$y'(x) = y_2(x)$

$y^{(i)}(x) = y_n(x) \Rightarrow$  n-odrendű differenciálegyenlet írható fel egy n komponensű elsőrendű differenciálegyenletre

násodrendű esetben:

$y'' = f(y', y, x)$

$y(x) = \begin{pmatrix} y(x) \\ y'(x) \end{pmatrix}$

$y_1' = f(y_2, y_1, x)$

$y_2 = y_1'$

partikuláris m.o. 2-odrendű esetben

2 paraméteres m.o. az ált. m.o. nak

① kezdeti feltétellel találjuk ki: pl.:  $y(x_0) = y_0$

$y'(x_0) = v_0$

② paraméterrel:  $y(x_0) = y_0, y(x_1) = y_1$

## Másodrendű Riccati-típusú differenciálegyenlet

Hüvely differenciálegyenlet  $y'' = f(y', y, x)$

①  $f(y', y)$

②  $f(y', x)$

①  $y'' = f(y', y)$

Legyen  $g(y) = y'$   $\rightarrow y'' = \frac{d}{dx} y' = \frac{d}{dx} g(y) = \frac{dg}{dy} \frac{dy}{dx} = g' g = \frac{1}{2} \frac{d(g^2)}{dy}$

$$\frac{1}{2} \frac{d g^2}{dy} = f(g, y) \Rightarrow g(y, c_1)$$

miel  $y' = g(y, c_1)$  ez névlegesítható

$$\int \frac{dy}{g(y, c_1)} = \int dx$$

②

$$y'' = f(y', x)$$

Legyen  $w(x) = y'(x)$

$w' = f(w, x)$  ez elsőfokú, névlegesítható

Re:  $y' = \sqrt{1+y'^2}$

①

$$g(y) = y'$$

$$\frac{1}{2} \frac{d g^2}{dy} = \sqrt{g^2+1}$$

Legyen  $u(y) = g^2(y)$

$$\frac{1}{2} \frac{du}{dy} = \sqrt{u+1}$$

$$\int \frac{du}{2\sqrt{u+1}} = \int dy$$

$$\sqrt{1+u} = y + c_1 \Rightarrow u = (y+c_1)^2 - 1 = y'^2$$

$$y' = \sqrt{(y+c_1)^2 - 1} \Rightarrow \operatorname{arsh}(y+c_1) = x + c_2$$

$$y(x) = \operatorname{ch}(x+c_2) - c_1$$

②

$$w(x) = y'(x)$$

$$w' = \sqrt{1+w^2}$$

$$\int \frac{dw}{\sqrt{1+w^2}} = \int dx \Rightarrow \operatorname{arsh}(w) = x + c_1$$

$$w' = w = \operatorname{sh}(x+c_1)$$

$$y' = w = \operatorname{sh}(x+c_1)$$

$$y = \int \operatorname{sh}(x+c_1) dx = \operatorname{ch}(x+c_1) + c_2$$

Periodicitási feltétel:  $y(-a) = y(a) = 0$

$$\left. \begin{array}{l} \operatorname{ch}(a+c_1) + c_2 = 0 \\ \operatorname{ch}(-a+c_1) + c_2 = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{array}{l} c_1 = 0 \\ c_2 = -\operatorname{ch}(a) \end{array}$$



## Lineáris differenciál

$$a(x)y'' + b(x)y'(x) + c(x) = d(x)$$

$$y'' + p(x)y'(x) + q(x)y = r(x)$$

homogén:  $d(x) = r(x) = 0$

TFH  $y_1(x)$  megoldás

$$y_1'' + p y_1' + q y_1 = 0 \quad (\cdot d)$$

$$d y_1'' + p d y_1' + q d y_1 = 0 \Rightarrow d y_1 \text{ is megoldás}$$

TFH  $y_2(x)$  is megoldás

$$y_2'' + p y_2' + q y_2 = 0 \Rightarrow p y_2 \text{ is megoldás}$$

összesen:  $d y_1'' + p y_1' + (c(d y_1' + p y_1) + q(d y_1 + p y_2)) = 0$

általános megoldás:  $c_1 y_1 + c_2 y_2$

$$W = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix} \neq 0 \quad \text{Ha ez teljesül, akkor } y_1 \text{ és } y_2 \text{ általában LF-megoldás}$$

a keresett feladat:  $\begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = \frac{1}{w(x_0)} \begin{pmatrix} y_2'(x_0) & -y_2(x_0) \\ -y_1'(x_0) & y_1(x_0) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_0 \\ y_0' \end{pmatrix}$

# DIFEGY II.

2. uds

2. rendű lineáris egyenlet differenciális

$$y''(x) + p(x)y'(x) + q(x)y(x) = 0$$

Ha  $y_1$  és  $y_2$  független és megoldás a rendszernek, akkor  $\begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix} = W \neq 0$

Mi van, ha csak  $y_1$  ismert?

$$y_1''(x) + p(x)y_1'(x) + q(x)y_1(x) = 0$$

Mivel  $W = y_1 y_2' - y_1' y_2$  állandó  $w' = y_1' y_2' + y_1 y_2'' - y_1'' y_2 - y_1' y_2' = y_1 y_2'' - y_1'' y_2$

Mivel  $y_2$  megoldás az eredeti egyenletnek

$$w' = y_1 (-p(x)y_2' + q(x)y_2) - y_2 (-p(x)y_1' + q(x)y_1) = (p(x)[y_1 y_2' + y_1' y_2]) = -p(x)w$$

Ez elválasztási módszerrel megoldható  $w$ -re.

$$w(x) = C_1 e^{-\int p(x) dx}$$

Ezt visszahelyettesítjük a definícióba:

$$y_1' y_1 - y_1' y_2 = w(x) \quad \text{Ez egy elválasztási módszerrel megoldható  $y_2$ -re}$$

integrálás:  $y_2' = C_2 y_1$

integrálás: általában konstans  $y_2 = C_2 y_1$   
 $y_2' = C_2 y_1' + C_2 y_1$

$$(C_2 y_1 + C_2 y_1') y_1 - y_1' C_2 y_1 = w$$

$$C_2 y_1^2 = w \Rightarrow C_2 = \int \frac{w}{y_1^2} dx$$

Az általános megoldás:  $y(x) = C_2 y_1(x) + y_1(x) \int \frac{w}{y_1^2} dx =$   
 $= C_2 y_1(x) + C_1 y_1(x) \int \frac{e^{-\int p(x) dx}}{y_1^2(x)} dx$

Pl.:

$$y'' + 2xy' + x^2 y = 0$$

ismeret:  $y_1 = e^{-\frac{x^2}{2} + x}$

$$y_1' = (1-x) e^{-\frac{x^2}{2} + x}$$

$$y_1'' = (1-x)' e^{-\frac{x^2}{2} + x} - e^{-\frac{x^2}{2} + x} = -x e^{-\frac{x^2}{2} + x} - e^{-\frac{x^2}{2} + x}$$

ismeretellenesítés:  $e^{(\dots)} [(1-x)^2 - 1 + 2x(1-x) + x^2] = e^{(\dots)} (1 - 2x + x^2 - 1 + 2x - 2x^2 + x^2) = 0$

$y_1$  teljes megoldás, de mi  $y_2$ ?



A keresési:  $w' = -2xw \Rightarrow w(x) = c_1 e^{-\int 2x dx} = w(x) = c_1 e^{-x^2}$

azaz  $y_2$ -re:

$$e^{-\frac{x^2}{2}+x} y_2' - (1-x) e^{-\frac{x^2}{2}+x} y_2 = c_1 e^{-x^2}$$

homogén esetben:  $y_{2H}(x) = c_2 e^{-\frac{x^2}{2}+x}$

inhomogén esetben:  $y_{2IH}(x) = c_2(x) e^{-\frac{x^2}{2}+x}$

ahol  $c_2(x) = \int \frac{w}{y_2} dx = \int \frac{c_1 e^{-x^2}}{e^{-\frac{x^2}{2}+x}} dx = c_1 \int e^{-2x} dx = -c_1 \frac{1}{2} e^{-2x}$

tehát  $y_{2IH}(x) = -\frac{1}{2} c_1 e^{-2x} e^{-\frac{x^2}{2}+x} = -\frac{1}{2} c_1 e^{-\frac{x^2}{2}-x}$

Az általános megoldás:

$$y(x) = c_2 e^{-\frac{x^2}{2}+x} + c_1 e^{-\frac{x^2}{2}-x}$$

Inhomogén másodrendű differenciálegyenlet

~~TEH~~  $y'' + p(x)y' + q(x)y = r(x)$

Az általános megoldás:  $y(x) = y_H(x) + y_P(x)$

ahol  $y_H$  a homogén megoldás,  $y_P$  pedig partikuláris

A kérdés, hogy hogy építjük meg  $y_P = y_H + \dots$ -et?

TEH  $y_H(x) = c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x)$

Ebben esetben legyen  $y_P(x) = c_1(x) y_1(x) + c_2(x) y_2(x)$  ami megoldás

$$y_P' = c_1' y_1 + c_1 y_1' + c_2' y_2 + c_2 y_2'$$

$c_1$  és  $c_2$  éppen olyanok, hogy  $c_1' y_1 + c_2' y_2 = 0$  ! (\*)

$$y_P' = c_1 y_1' + c_2 y_2'$$

$$y_P'' = c_1 y_1'' + c_1' y_1' + c_2 y_2'' + c_2' y_2'$$

Ét visszahelyettesítjük a differenciálegyenletbe:

$$c_1 y_1'' + c_1' y_1' + c_2 y_2'' + c_2' y_2' + p(c_1 y_1 + c_2 y_2) + q(c_1 y_1 + c_2 y_2) = r$$

$$c_1 (y_1'' + p y_1' + q y_1) + c_2 (y_2'' + p y_2' + q y_2) + c_1' y_1' + c_2' y_2' = r$$

Ez a homogén  
egyenlet  $\Rightarrow 0$

$c_2$  és  $\Rightarrow 0$

$$c_1' y_1' + c_2' y_2' = r$$

+ a(x) miatt

$$c_1' y_1 + c_2' y_2 = 0$$

Előretekintve ezeknek a differenciálegyenletnek megoldásait

$$\begin{pmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1' \\ c_2' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ r \end{pmatrix}$$

inverzálisan:  $\begin{pmatrix} c_1' \\ c_2' \end{pmatrix} = \frac{1}{w} \begin{pmatrix} y_2' & -y_2 \\ -y_1' & y_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ r \end{pmatrix} \Rightarrow$

$$c_1' = -\frac{y_2 r}{w}$$

$$c_2' = \frac{y_1 r}{w}$$

$$c_1 = -\int \frac{y_2 r}{w} dx$$

$$c_2 = \int \frac{y_1 r}{w} dx$$

Pl:  $x y'' + 2y' + x y = x$ ,  $y(\frac{\pi}{4}) = 0$   
 $y(\frac{\pi}{2}) = 0$

fen nek konvergenstétel is  $y(x) \rightarrow \infty$  amik  $x \in [\frac{\pi}{4}, \frac{\pi}{2}]$ -n  
 konverál, abban konverálisan  $x$ -vel

$$y'' + \frac{2}{x} y' + y = 1 \Rightarrow p(x) = \frac{2}{x}$$

$$q(x) = 1$$

$$r(x) = 1$$

A homogén egyenlet megoldásai:  $y_1(x) = \frac{\sin x}{x}$  (Euler-módszer, jár.)

$$y_1'(x) = \frac{\cos x}{x} - \frac{\sin x}{x^2}$$

$$y_1''(x) = -\frac{\sin x}{x} - \frac{\cos x}{x^2} - \frac{\cos x}{x^2} + 2 \frac{\sin x}{x^3}$$

u. wronskij:  $w' = -\frac{2}{x} w \Rightarrow w(x) = C_1 e^{-\int \frac{2}{x} dx} = C_1 e^{-2 \ln x} = \frac{C_1}{x^2}$

Így  $y_2$ -re az egyenlet:  $\frac{\sin x}{x} y_2' + (\frac{\sin x}{x^2} - \frac{\cos x}{x}) y_2 = \frac{C_1}{x^2}$

homogénként:  $y_{2h}(x) = C_2 \frac{\sin x}{x}$

inhomogénként:  $y_{2i}(x) = C_2(x) \frac{\sin x}{x}$

ahol  $C_2(x) = \int \frac{\frac{C_1}{x^2}}{\frac{\sin x}{x^2}} dx = C_1 \int \frac{1}{\sin x} dx = -C_1 \frac{1}{\cos x}$

Így  $y_{2i}(x) = C_2 \frac{\sin x}{x} + C_1 \frac{\cos x}{x}$  a homogén megoldás

Az inhomogén megoldás:  $y_p(x) = C_1(x) \frac{\sin x}{x} + C_2(x) \frac{\cos x}{x}$

ahol  $\begin{pmatrix} C_1 \\ C_2 \end{pmatrix} = \frac{1}{w} \begin{pmatrix} -y_2 \\ y_1 \end{pmatrix} dx$

$$w = \left( \frac{\sin x}{x} - \frac{\cos x}{x^2} \right) \frac{\sin x}{x} - \left( \frac{\cos x}{x} - \frac{\sin x}{x^2} \right) \frac{\cos x}{x} = -\frac{1}{x^2}$$

$$C_1(x) = \int x^2 \frac{\cos x}{x} dx = \int x \cos x dx = \cos x + \sin x$$

$$C_2(x) = \int x^2 \frac{\sin x}{x} dx = -\int x \sin x dx = -\sin x + x \cos x$$

$$y_p(x) = \frac{\sin x \cos x}{x} + \sin x - \frac{\sin x \cos x}{x} + \cos^2 x = 1$$

Teljes az általános megoldás:  $y(x) = C_1 \frac{\sin x}{x} + C_2 \frac{\cos x}{x} + 1$



# DIFFEGY II.

## 3. rész

### Green-Lap módszer

Lineáris differenciálegyenlet:

$$y'' + p(x)y' + q(x)y = r$$

Homogén eset ha  $r=0$ .

$$\text{ICF: } y(a) = y_0$$

$$y'(a) = v_0$$

$\exists a \leq x \leq b$  tartomány alrajzát megoldani

$$y(x)_0 = y_h(x) + y_p(x)$$

Ha  $y_h$  teljesíti ICF-t,  $y_p$  pedig 0-t ad ismét, akkor a teljes

$$\text{amir: } y_h'' + p y_h' + q y_h = 0$$

$$y_h(a) = y_0$$

$$\Rightarrow y_p(a) = 0$$

$$y_h'(a) = v_0$$

$$y_p'(a) = 0$$

$$\text{Mivel } y_h(x) = k_1 y_1(x) + k_2 y_2(x)$$

$k_1$  és  $k_2$  -t meghatározhatjuk egy-egy saját megoldásból

$$y_p(x) = c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x)$$

$$c_1(x) = \int_a^x \frac{y_2(s)r(s)}{w(s)} ds$$

$$c_2(x) = \int_a^x \frac{y_1(s)r(s)}{w(s)} ds$$

Adott, hogy  $y_1, y_2$  lineárisan függetlenek a ICF-t, és egy konstansra kell változtatni  $c_1$ -t és  $c_2$ -t.

Ezért a hely, hogy a integrálás alatt tartani a függvény

Teljes:

$$y_p(x) = \int_a^x \left[ \frac{y_1(s)y_2(x) - y_2(s)y_1(x)}{w(s)} \right] r(s) ds$$

Ha van a homogén résznek függvény, és lineárisan függetlenek a ICF mellett megadjuk a konstansok

$$G(x, s) = \begin{cases} \frac{y_1(s)y_2(x) - y_2(s)y_1(x)}{w(s)} & \text{ha } a < s < x < b \\ 0 & \text{ha } a < x < s < b \end{cases}$$

$$\exists y_p(x) = \int_a^b G(x, s) r(s) ds$$

$$\text{A teljes megoldás: } y(x) = k_1 y_1(x) + k_2 y_2(x) + \int_a^b G(x, s) r(s) ds$$

Parametrisierung  
 der

$$y'' + p y' + q y = r \quad \Leftrightarrow \quad y(a) = y(b) = 0$$

$$y_h = h_{11} y_1 + h_{12} y_2 \rightarrow \underbrace{h_{11} y_1(x) + h_{12} y_2(x)}_{\alpha_1(x)} + \underbrace{h_{21} y_1(x) + h_{22} y_2(x)}_{\alpha_2(x)}$$

$$\Leftrightarrow \alpha_1(a) = \alpha_2(b) = 0$$

+ partikuläre Lösung  $y_p(x) = c_1(x) \alpha_1(x) + c_2(x) \alpha_2(x)$

$$c_1(x) = - \int_a^x \frac{\alpha_2(s) r(s)}{w(s)} ds \quad c_2(x) = \int_a^x \frac{\alpha_1(s) r(s)}{w(s)} ds$$

$$\text{w/ Bedg} \quad y_p(a) = y_p(b) = 0 \Rightarrow c_1(b) = c_2(a) = 0$$

$$\text{Telat a partikuläre Lösung: } y_p(x) = \int_a^b \frac{\alpha_2(s) \alpha_1(x) r(s)}{w(s)} ds + \int_a^x \frac{\alpha_1(s) \alpha_2(x) r(s)}{w(s)} ds =$$

$$= \int_a^b G(x,s) r(s) ds \quad \text{mit } G(x,s) = \begin{cases} \frac{\alpha_2(x) \alpha_1(s)}{w(s)} & s < x \\ \frac{\alpha_1(x) \alpha_2(s)}{w(s)} & x < s \end{cases}$$

$$\frac{h_{11}}{h_{12}} = - \frac{y_1(a)}{y_2(a)}$$

$$\frac{h_{21}}{h_{22}} = - \frac{y_2(b)}{y_1(b)}$$

Be!:

$$x^2(x-1)y'' + (x-1)x y' - y = x$$

$$y'(1/2) = y(1/4) = 0$$

$$y'' + \frac{x+1}{x(x-1)} y' - \frac{1}{x^2(x-1)} y = \frac{1}{x(x-1)}$$

$$p(x) = \frac{x+1}{x(x-1)} \quad q(x) = -\frac{1}{x^2(x-1)} \quad r(x) = \frac{1}{x(x-1)}$$

$$y_h(x) = \frac{x}{x-1}$$

$$\text{Integrieren: } w(x) = c_1 e^{-\int p(x) dx} = c_1 e^{-\int \frac{x+1}{x(x-1)} dx} = c_1 \frac{x}{x-1}$$

$$y_2(x) = y_h(x) \int \frac{w(x)}{y_h^2(x)} dx = \frac{x}{x-1} \int \frac{1}{x} dx = \frac{x \ln x}{x-1}$$

$$y_1(1/4) = -\frac{1}{3}$$

$$y_1(1/2) = -1$$

$$y_2(1/4) = \frac{e \ln 4}{5}$$

$$y_2(1/2) = e \ln 2$$

$$\frac{h_{11}}{h_{12}} = e \ln 4$$

$$\frac{h_{21}}{h_{22}} = e \ln 2$$

$$\alpha_1(x) = \frac{x}{x-1} \ln(4x)$$

$$\alpha_2(x) = \frac{x}{x-1} \ln(2x)$$

$$w_2(x) = \alpha_1(x) \alpha_2'(x) - \alpha_1'(x) \alpha_2(x) = \frac{x \ln(4x)}{x-1} \left( \frac{\ln(4x)}{x-1} - \frac{x \ln(4x)}{(x-1)^2} + \frac{1}{x-1} \right) - \left( \frac{\ln(4x)}{x-1} - \frac{x \ln(4x)}{(x-1)^2} + \frac{1}{x-1} \right) \frac{x \ln(2x)}{x-1} =$$

$$= \frac{x}{(x-1)^2} \ln 2$$

$$G = \begin{cases} \frac{x}{x-1} \left( \frac{\ln(2x)}{x-1} - \frac{\ln(4x)}{x-1} \right) (x-1) & s < x \\ \frac{x}{x-1} \left( \frac{\ln(4x)}{x-1} - \frac{\ln(2x)}{x-1} \right) (x-1) & x < s \end{cases}$$



$$\begin{aligned}
 y(x) &= \int_a^b G(x,s) r(s) ds = \frac{x e^{2x}}{x-1} \int_0^x \frac{e^{(4s)} 1}{2 e^{2s}} ds + \frac{x e^{(4x)}}{x-1} \int_x^b \frac{e^{(2s)} 1}{2 e^{2s}} ds = \\
 &= \frac{x}{x-1} \left( e^{(2x)} \frac{1}{2 e^{2x}} (e^{(4x)})^2 - e^{(4x)} \frac{1}{2 e^{2x}} (e^{(2x)})^2 \right)
 \end{aligned}$$

# DIFFEGY II.

4. videó:

Ha  $y_1$  és  $y_2$  megoldásai a homogén egyenletnek,  $\Rightarrow y_1(a) = y_2(b) = 0$  akkor

$$G(x, x') = \begin{cases} \frac{y_1(x) y_2(x')}{w(x)} & \text{ha } a < x' < x \\ \frac{y_2(x) y_1(x')}{w(x)} & \text{ha } x < x' < b \end{cases}$$

$$\text{Ekkor } y_p(x) = \int_a^b G(x, x') r(x) dx$$

$$\Rightarrow y_p(a) = y_p(b) = 0$$

Mi van  $G$ -al  $x' = x$ -ben?

$$\lim_{x' \rightarrow x} G(x, x') = \begin{cases} \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} G(x, x+\varepsilon) = \frac{y_1(x) y_2(x+\varepsilon)}{w(x+\varepsilon)} = \frac{y_1(x) y_2(x)}{w(x)} \\ \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^-} G(x, x+\varepsilon) = \frac{y_2(x) y_1(x+\varepsilon)}{w(x+\varepsilon)} = \frac{y_2(x) y_1(x)}{w(x)} \end{cases} \quad \text{Teljes } G \text{ folytonos.}$$

$$\lim_{x' \rightarrow x} \frac{\partial G(x, x')}{\partial x} = \lim_{x' \rightarrow x} \begin{cases} \frac{y_1'(x) y_2(x')}{w(x')} & \text{ha } x' < x \\ \frac{y_2'(x) y_1(x')}{w(x')} & \text{ha } x < x' \end{cases} = \begin{cases} \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \frac{y_1'(x) y_2(x+\varepsilon)}{w(x+\varepsilon)} = \frac{y_1'(x) y_2(x)}{w(x)} \\ \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^-} \frac{y_2'(x) y_1(x+\varepsilon)}{w(x+\varepsilon)} = \frac{y_2'(x) y_1(x)}{w(x)} \end{cases}$$

A derivált nem van folytonos, az igazán:

$$\frac{y_1'(x) y_2(x)}{w(x)} - \frac{y_2'(x) y_1(x)}{w(x)} = \frac{y_1'(x) y_2(x) - y_2'(x) y_1(x)}{y_2(x) y_1(x) - y_1(x) y_2(x)} = \frac{0}{0} \Rightarrow 1$$

A jobb tartományban 1-essel egészíti a derivált

Az eredeti differenciál:

$$y'' + p(x) y' + q(x) y = r(x)$$

$$\text{Rögzítsük } L_x := \frac{d^2}{dx^2} + p(x) \frac{d}{dx} + q(x) \text{ differenciáloperátort, így } L_x y(x) = r(x)$$

Miért, ha  $G(x, x')$ -t keressük?

Ha  $x' < x$

$$L_x G(x, x') = L_x y_2(x) \frac{y_1(x')}{w(x')} = 0$$

Ha  $x < x'$

$$L_x G(x, x') = L_x y_1(x) \frac{y_2(x')}{w(x')} = 0$$

Ha  $x' = x$

$$L_x G(x, x') = \infty \text{ mert az 1. derivált nem ugrik, tehát az 2. derivált } \infty$$

$$\text{Mivel, az } \int_{x'-\varepsilon}^{x+\varepsilon} L_x G(x, x') dx = \int_{x'-\varepsilon}^{x+\varepsilon} \left( \frac{d^2 G(x, x')}{dx^2} + p(x) \frac{dG(x, x')}{dx} + q(x) G(x, x') \right) dx =$$

$$= \left[ \frac{d}{dx} G(x, x') \right]_{x=x'-\varepsilon}^{x+\varepsilon} + [p(x) G(x, x')]_{x=x'-\varepsilon}^{x+\varepsilon} + \int_{x'-\varepsilon}^{x+\varepsilon} G(x, x') p'(x) dx + \int_{x'-\varepsilon}^{x+\varepsilon} q(x) G(x, x') dx =$$

$$= 1 + 0 + 0 + 0 = 1$$

Teljesen  $L_x G(x, x')$  a  $\delta(x-x')$

↑ ↑  
mert folytonos



$$\int_a^b G(x, x') r(x') dx' = y_p(x) \quad \text{azt keressük, legyen megoldás}$$

$$L_x \int_a^b G(x, x') r(x') dx' = L_x y_p(x)$$

mivel  $L_x$  x-re vonatkozik, kivételként a  $dx' \rightarrow$  integrálás alá

$$\int_a^b L_x G(x, x') r(x') dx' = r(x)$$

(jellel az integrálás a  $\delta(x-x')$ )

$$L_x G(x, x') = \delta(x-x')$$

Egy differenciálegyenlet egy vektora a megoldásterületben.

### Euler-Lagrange differenciálegyenlet

$$ax^2 y'' + bx y' + cy = f(x)$$

Keressük a homogén megoldást:  $ax^2 y_H'' + bx y_H' + cy = 0$

TFH  $y_H = x^\alpha$   $y_H' = \alpha x^{\alpha-1}$   $y_H'' = \alpha(\alpha-1)x^{\alpha-2}$

$$(a\alpha(\alpha-1) + b\alpha + c)x^\alpha = 0$$

az  $x=0$ -m kívül az egyenlet  $\alpha$ -ra

$$a\alpha^2 + (b-a)\alpha + c = 0 \Rightarrow \alpha_{1,2} = \frac{a-b \pm \sqrt{(a-b)^2 - 4ac}}{2a}$$

Ha  $(a-b)^2 > 4ac$

$$\alpha_1 \neq \alpha_2 \in \mathbb{R} \Rightarrow y_H = c_1 x^{\alpha_1} + c_2 x^{\alpha_2}$$

Ha  $(a-b)^2 = 4ac$

$$\alpha_1 = \alpha_2 \in \mathbb{R}$$

$$\alpha_1 = \frac{a-b}{2a}$$

TFH  $\alpha_2 = \alpha_1 + \epsilon$

Az  $x^{\alpha_1}$  lineáris megoldás, de mi van a másikkal?

Skálázzuk a  $x^{\alpha_1 + \epsilon}$  négyzetet, de most mielőtt pótolnánk.

$y_2 = \frac{x^{\alpha_1 + \epsilon} - x^{\alpha_1}}{\epsilon}$  is megoldás.

Milyen  $\epsilon \rightarrow 0$  esetén:

$$x^{\alpha_1} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{x^\epsilon - 1}{\epsilon} = x^{\alpha_1} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{e^{\epsilon \ln x} - 1}{\epsilon} = x^{\alpha_1} \frac{1 + \epsilon \ln x - 1}{\epsilon} =$$

$$= x^{\alpha_1} \ln x$$

$$y_2 = x^{\alpha_1} \ln x \quad y_2' = \alpha_1 x^{\alpha_1-1} \ln x + x^{\alpha_1-1} = x^{\alpha_1-1} (1 + \alpha_1 \ln x)$$

$$y_2'' = (\alpha_1 - 1) x^{\alpha_1-2} (1 + \alpha_1 \ln x) + \alpha_1 x^{\alpha_1-2}$$

Beírjuk:

$$x^{\alpha_1} [a(\alpha_1 - 1)(1 + \alpha_1 \ln x) + b\alpha_1 + b + c \ln x] =$$

$$x^{\alpha_1} [\underbrace{\ln x (a\alpha_1(\alpha_1 - 1) + b\alpha_1 + c)}_{0, \text{ mivel egy konstans } \alpha_1} + \underbrace{(2\alpha_1 - 1)a + b}_{\text{mivel } \alpha_1 \neq 0 \text{ + konstans}}] = 0 \quad \checkmark$$

istemi megjelölt névelő:

$$x^{\alpha_1 + \epsilon} = x^{\alpha_1} x^\epsilon = x^{\alpha_1} e^{\epsilon \ln x} = x^{\alpha_1} (1 + \epsilon \ln x + \dots) = x^{\alpha_1} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(\epsilon \ln x)^n}{n!}$$

Ha van olyan  $n$ , amire  $x^{\alpha_1} (\ln x)^n$  megoldás, akkor az a tag jár hozzá a megoldásokhoz, egyébként  $n=0$  vagy  $1$ .

Ha  $(a-b)^2 < 4ac$

$$\alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{C} \quad \alpha_1 = \alpha_2^* \quad \alpha_{1,2} = \alpha_r \pm i\alpha_i$$

azt vesszük, egy  $\tilde{y}_1 = x^{\alpha_r} x^{i\alpha_i}$  és  $\tilde{y}_2 = x^{\alpha_r} x^{-i\alpha_i}$

ha megnézzük a komplexeket, de reálisra szeretnénk írni a megoldásokat

$$y_1 = \tilde{y}_1 + \tilde{y}_2 = x^{\alpha_r} (x^{i\alpha_i} + x^{-i\alpha_i}) = x^{\alpha_r} (e^{i\alpha_i \ln x} + e^{-i\alpha_i \ln x}) = 2x^{\alpha_r} \cos(\alpha_i \ln x)$$

$$y_2 = i(\tilde{y}_1 - \tilde{y}_2) = -x^{\alpha_r} i (x^{i\alpha_i} - x^{-i\alpha_i}) = -x^{\alpha_r} i (e^{i\alpha_i \ln x} - e^{-i\alpha_i \ln x}) = 2x^{\alpha_r} \sin(\alpha_i \ln x)$$

Péld:

$$x^2 y'' - 3x y' + 3y = 0 \quad y(1) = 2$$

$$y'(1) = 4$$

$$a=1 \quad b=-3 \quad c=3$$

$$\alpha_{1,2} = \frac{a-b \pm \sqrt{(a-b)^2 - 4ac}}{2a} = \frac{4 \pm \sqrt{16-12}}{2} = 2 \pm 1 = \begin{matrix} 3 \\ 1 \end{matrix}$$

$$y(x) = k_1 x^3 + k_2 x \quad \left. \begin{matrix} k_1 + k_2 = 2 \\ 3k_1 + k_2 = 4 \end{matrix} \right\} \quad \begin{matrix} k_1 = 1 \\ k_2 = 1 \end{matrix}$$

$$y(x) = x^3 + x$$

### Sorozatokat megoldani

$$a(x)y''(x) + b(x)y'(x) + c(x)y(x) = d(x)$$

ahol  $a, b, c$  valós együtthatós racionális

A homogén megoldás keresésénél  $y_H(x) = x^q \sum_{n=0}^{\infty} c_n x^n$  alakban  $0 < q < 1$

$$y_H'(x) = \sum_{n=1}^{\infty} n c_n x^{n-1} \quad \Rightarrow \quad y_H''(x) = \sum_{n=2}^{\infty} n(n-1) c_n x^{n-2}$$

$$\sum_{n=2}^{\infty} [n(n-1)x^{n-2} c_n + c_n n x^{n-1} + c_n x^n] + c_0 + c_1 x + c_1 = 0 \quad \text{Ez felírni, ami} \\ \text{mikor } x=0 \text{}$$

Érték nélkül  $0$ , de  $2$   $EH$ -re van írva, ami konstans



# DIFFEQY II.

## 5. videó

### Gonfolcsó hálószer

$$a(x)y'' + b(x)y' + c(x)y = 0 \quad \text{ahol } a, b, c \text{ racionális}$$

$$\text{y Taylor-sora: } y(x) = x^q \sum_{n=0}^{\infty} c_n x^n \quad \text{ahol } |q|^2 < 1$$

É algebrai egyenletet adunk a  $c_n$ -knek

Pl:  $4x^2 y'' + 4x y' + (x^2 - 1)y = 0$

$$y' = \sum_{n=0}^{\infty} (n+q) c_n x^{n+q-1}$$

$$y'' = \sum_{n=0}^{\infty} (n+q)(n+q-1) c_n x^{n+q-2}$$

beírjuk:

$$4 \sum_{n=0}^{\infty} (n+q)(n+q-1) c_n x^{n+q} + 4 \sum_{n=0}^{\infty} (n+q) c_n x^{n+q} + \sum_{n=0}^{\infty} c_n (x^{n+q+2} - x^{n+q}) = 0$$

$$4(n+q)(n+q-1)c_n + 4(n+q)c_n - c_{n+2} = 0 \quad \text{de } n=0 \text{ -ra is 1-ne utunk}$$

$$(4(n+q)^2 - 1)c_n + c_{n+2} = 0 \quad \text{ahol } c_1 = c_2 = 0 \text{ -nak vesszük}$$

$$\left. \begin{aligned} (4q^2 - 1)c_0 = 0 \\ (4(1+q)^2 - 1)c_1 = 0 \end{aligned} \right\} \text{Eltérítve, hogy } c_0 \text{ és } c_1 \text{ nem } 0, \text{ akkor } q = -\frac{1}{2}$$

így  $c_0$  és  $c_1$  meghatározhatók, de mégis kell 2 szabad paraméter

első esetben

$$c_{2k} = \frac{c_{2k-2}}{1 - 4(2k - \frac{1}{2})^2} = \frac{c_{2k-2}}{-16k^2 + 8k} = \frac{c_{2k-2}}{8k(1-2k)} = \frac{c_{n-2}}{4n(1-n)} = \frac{-c_{n-2}}{4n(n-1)} = \frac{(-1)^k c_0}{4^k (2k)!}$$

második esetben

$$c_{2k+1} = \frac{c_{2k-1}}{4(2k + \frac{1}{2})^2 - 1} = \frac{-c_{2k-1}}{16k^2 + 8k} = \frac{-c_{2k-1}}{4k(2k+1)} = \frac{-c_1}{4n(n-1)} = \frac{(-1)^k c_1}{4^k (2k+1)!}$$

$$y(x) = x^q \sum_{n=0}^{\infty} c_n x^n = x^q \sum_{k=0}^{\infty} c_{2k} x^{2k} + x^q \sum_{k=0}^{\infty} c_{2k+1} x^{2k+1} = c_0 x^{-\frac{1}{2}} \cos \frac{x}{2} + c_1 x^{-\frac{1}{2}} \sin \frac{x}{2}$$

Példá!

$$(x^2 - x - 1)y'' + (1 - 2x)y' + 2y = 0$$

Levein  $n$  határozószót:

$$x^q \sum_{n=0}^{\infty} (n+q)(n+q-1)c_n (x^n - x^{n-1} - x^{n-2}) + x^q \sum_{n=0}^{\infty} (n+q)c_n (x^{n-1} - 2x^n) + x^q \sum_{n=0}^{\infty} 2c_n x^n = 0$$

Átrendezve minden tag 0 legyen, minden eb.-val 0 kell lennie:

$$(n+q)(n+q-1)c_n - (n+1+q)(n+q)c_{n+1} - (n+2+q)(n+q+1)c_{n+2} + (n+1+q)c_{n+1} - 2(n+q)c_n + 2c_n = 0$$

$$[(n+q)(n+q-1) + 2]c_n - [(n+q)-1]c_{n+1} - (n+q+1)(n+q+2)c_{n+2} = 0$$

$n=0$ -re:

$$(q-1)(q-2)c_0 - (q-1)q - (q+1)(q+2)c_2 = 0$$

$n=1$ -re:

$$q(q-1)c_1 - [(1+q)-1]c_2 - (q+2)(q+3)c_3 = 0$$

Egyen másodjára meg egyébként  $q$  értéket, de ha  $q=0$ , akkor

$$\begin{cases} 2c_0 + c_1 - 2c_2 = 0 \\ -6c_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow c_3 = 0$$

ami alapján  $n=2$ -re:

$$-3c_3 - 12c_4 = 0 \text{ azaz } c_4 = 0$$

Teljes  $n \geq 3$  esetén minden  $c_n = 0$ , csak az 1. tag maradt, amire szükség volt az (1) összeállítás

$$y(x) = c_0 + c_1 x + c_2 x^2 = c_0 + c_1 x + \frac{2c_0 + c_1}{2} x^2$$



RL 3: Bessel -féle differenciálegyenlet:

$$x^2 y'' + xy' + (x^2 - p^2)y = 0$$

TFIt:  $y(x) = x^p u(x)$

$$y'(x) = px^{p-1}u(x) + x^p u'(x)$$

$$y''(x) = p(p-1)x^{p-2}u(x) + 2px^{p-1}u'(x) + x^p u''(x)$$

$$x^{p+2}u'' + (2p+1)x^{p+1}u' + \left[ \frac{p(p-1) + p^2}{0} x^p + x^{p+2} \right] u = 0$$

$$xu'' + (2p+1)u' + xu = 0$$

$$u(x) = \sum_{n=0}^{\infty} c_n x^n$$

$$u'(x) = \sum_{n=0}^{\infty} n c_n x^{n-1}$$

$$u''(x) = \sum_{n=0}^{\infty} n(n-1) c_n x^{n-2}$$

$$xu'' = \sum_{n=2}^{\infty} n(n-1) c_n x^{n-1}$$

$$xu = \sum_{n=1}^{\infty} c_{n-1} x^n$$

$$(2p+1)u' = (2p+1) \sum_{m=0}^{\infty} (m+1) c_{m+1} x^m = (2p+1)c_1 + (2p+1) \sum_{m=1}^{\infty} (m+1) c_{m+1} x^m$$

Levegő:

$$(2p+1)c_1 + \sum_{m=1}^{\infty} x^m (m(m+1)c_{m+1} + (2p+1)(m+1)c_{m+1} + c_{m-1}) = 0$$

Így alapmegoldás: - amikor  $c_1 = 0$  és csak páros  $c_n$ -k vannak (elsőfajú)

- Ha  $c_1 \neq 0$ , akkor minden páratlan  $c_n$  is van  $\rightarrow$  (másodfajú)

elsőfajú:

$$(2p+m+1)(m+1)c_{m+1} + c_{m-1} = 0$$

$$c_n = - \frac{c_{n-2}}{(2p+n)n} \quad \text{ahol } n \text{ páros}$$

$$\text{második: } c_2 = \frac{-c_0}{2(2+2p)} \Rightarrow p \neq -1$$

$$c_4 = + \frac{c_0}{2(2+2p)4(4+2p)} \Rightarrow p \neq -2$$

$$c_{2k} = \frac{(-1)^k c_0}{2^{2k} k! (1+p)(2+p) \dots (k+p)} \quad \text{p ha lehet negatív egész}$$

Ha  $c_0$  nem  $= \frac{1}{2^p \Gamma(p+1)}$

ahol

$$c_{2k} = \frac{(-1)^k}{2^{2k+p} k! \Gamma(p+1) (1+p) \dots (k+p)} = \frac{(-1)^k}{2^{2k+p} k! \Gamma(p+k+1)}$$

$$\text{Így } u(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k x^{2k}}{2^{2k+p} k! \Gamma(p+k+1)} \Rightarrow y(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k \left(\frac{x}{2}\right)^{2k+p}}{k! \Gamma(p+k+1)} = J_p(x) \quad \text{püldéül elsőfajú Bessel-függvény}$$

# DIFFEGY II.

## 6. előadás

Bessel-féle differenciálegyenlet:  $x^2 y'' + x y' + (x^2 - p^2) y = 0$

megoldás:  $J_p(x) = \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{\left(\frac{x}{2}\right)^{2k+p}}{k! \Gamma(k+p+1)}$  p-indicesű elsőfajú Bessel-függvény.

Ha  $p = -n$  ahol  $n > 0$  egész  $\frac{1}{\Gamma(k+p+1)} = \frac{1}{\Gamma(k+1-n)} \leftarrow 0$  ha  $k < n$

$$\begin{aligned} \text{így } J_{-n}(x) &= \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{\left(\frac{x}{2}\right)^{2k-n}}{k! \Gamma(k-n+1)} = \sum_{m=0}^{\infty} (-1)^{m+n} \frac{\left(\frac{x}{2}\right)^{2m+2n-n}}{(m+n)! \Gamma(m+1)} = \\ &= (-1)^n \sum_{m=0}^{\infty} (-1)^m \frac{\left(\frac{x}{2}\right)^{2m+n}}{m! \Gamma(m+1)} = (-1)^n J_n(x) \end{aligned}$$

$J_p(x)$  folytonos  $p \in \mathbb{C}$ -re.

Ha  $k \notin \mathbb{Z}$  akkor a két tag helyett nem igaz.

$\Rightarrow$  így  $J_p(x)$  és  $J_{-p}(x)$  függetlenek ezért alapszisztemet alkotnak.

generátorfüggvény:

$$e^{\frac{x}{2}\left(z - \frac{1}{z}\right)} = \sum_{n=0}^{\infty} J_n(x) z^n$$

Egyéb tulajdonságok:

$$\text{Ha } k \in \mathbb{Z} \quad J_0(x) + 2 \sum_{n=1}^{\infty} J_n(x) i^n \cos(n\varphi) \quad \text{és hasonlóan } \sin \text{ is}$$

Ha  $J_p(x)$   $p = n + \frac{1}{2}$  akkor felírható olyan függvények:

$$\text{pl.: } J_{1/2}(x) = \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \sin x \quad J_{3/2}(x) = \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \cos x$$

másodfajú Bessel:  $N_p(x)$  és  $Y_p(x)$

$$N_p(x) = \frac{J_p(x) \cos(p\pi) - J_{-p}(x)}{\sin(p\pi)}$$

Ha  $p \in \mathbb{Z}$ , akkor ez  $\frac{0}{0}$ -t ad, ezért ennek a határértékét

$$\text{L'Hopital-szabállyal: } N_p(x) = \frac{1}{\pi} \left[ \frac{\partial J_p(x)}{\partial p} - (-1)^n \frac{\partial J_{-p}(x)}{\partial p} \right]$$

$$\text{Itt is } N_{-n}(x) = (-1)^n N_n(x)$$

$J_n(x)$  és  $N_n(x)$  alapszisztemet alkot



## n-edemesen differenciálegyenlet

$$F(x, y^{(n)}, \dots, y', y) = 0 \quad \text{általában, ha csak nem tudunk csinálni}$$

Általános egyenletet leírni homogén eset:

$$P_n y^{(n)} + P_{n-1} y^{(n-1)} + \dots + P_1 y' + P_0 y = 0 \quad (\text{Általában biztos, ha } P_n \neq 0, \text{ és nem konstans})$$

$$y^{(n)} + \alpha_{n-1} y^{(n-1)} + \dots + \alpha_1 y' + \alpha_0 y = 0$$

Általános megoldás:  $\sum_{i=1}^{\infty} c_i y_i(x)$  ahol  $\{y_i(x)\}$  lineárisan

$$W = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 & \dots & y_n \\ y_1' & y_2' & \dots & y_n' \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ y_1^{(n)} & y_2^{(n)} & \dots & y_n^{(n)} \end{vmatrix} \neq 0 \quad \text{in a függvények feltétel}$$

ansatz:  $y(x) = e^{dx}$   $y^{(i)}(x) = d^i e^{dx}$

$$d^n e^{dx} + d^{n-1} \alpha_{n-1} e^{dx} + \dots + \alpha_0 e^{dx} = 0 \quad \text{egyenlet } e^{dx} \text{-mel}$$

$$\boxed{d^n + \alpha_{n-1} d^{n-1} + \dots + \alpha_1 d + \alpha_0 = 0} \quad \text{karakterisztikus polinom}$$

in de megoldás

1)  $d_i$ -k valósak és különbözők:

$$y_i(x) = e^{d_i x} \rightarrow y(x) = \sum_{i=1}^n c_i e^{d_i x}$$

2) ha van komplex  $d_i$  akkor  $d_i^*$  is van elvileg

$$y_i(x) + y_j(x) \text{ és } i(y_i(x) - y_j(x)) \text{ is valós}$$

3) i-ek de egyet megadják

$$\text{elég } e^{d_i x}, x e^{d_i x}, x^2 e^{d_i x}, \dots, x^{i-1} e^{d_i x} \text{ megoldások}$$

$$y = \begin{pmatrix} y \\ y' \\ \vdots \\ y^{(n-1)} \end{pmatrix}$$

Ha van egy allású egyfőttrűs lineár homogén egyenletünk  
akkor általában

$$y' = Ay \quad \text{aholra}$$

Megbeszélés  $\underline{R}^{-1} A \underline{R}$  amire  $\underline{R}^{-1} A \underline{R}$  diagonális  $(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$

Ekkor inszertálunk triviálisan  $\frac{dz}{dx} = \lambda_i z \rightarrow z(x) = e^{\lambda_i x}$

$$\underline{z}(x) = \begin{pmatrix} e^{\lambda_1 x} \\ \vdots \\ e^{\lambda_n x} \end{pmatrix} \rightarrow y(x) = \underline{R} z(x)$$



# DIFE GYENLETEK II.

8. videó

## Előretekintő parciális differenciálok

$u(x, y)$  + konstans

$$F\left(x, y, \frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y}, u\right) = 0 \quad \text{vagy} \quad \text{vagy} \quad \text{vagy} \quad \text{vagy} \quad \text{vagy}$$

A kezdeti: feltételek mellett, amik egy  $y(x)$  mellett kell igazolnia a kezdeti felt.

Indicálási eset:  $F$  csaknem függ  $x$ -től,  $y$ -től,  $\frac{\partial u}{\partial x}$ -től és  $\frac{\partial u}{\partial y}$ -től

szavak közötti közelem: legyen  $\frac{\partial u}{\partial x} = u_x$   $\frac{\partial u}{\partial y} = u_y$

$$\alpha u_x + \beta u_y - \delta = 0 \quad \text{ahol } \alpha, \beta, \delta \text{ konstansok}$$

$$\underline{a} \cdot \underline{b} = 0 \quad \text{ahol} \quad \underline{a} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \delta \end{pmatrix} \quad \underline{b} = \begin{pmatrix} u_x \\ u_y \\ -1 \end{pmatrix}$$

itt  $\underline{b}$  az  $\varphi = u(x, y) - z = 0$  felület normálisa:  $\underline{b} = \nabla \varphi$

Mivel  $\underline{a} \perp \underline{b}$  ezért  $\underline{a}$  minden pontban benne van a felületben

A differenciál ponton, vagy a  $\varphi$  felület normálisa  $\underline{g}$  valamilyen  $0$ , tehát a megoldás  $\varphi$ .

A konstrukció abból áll, hogy a KF-ből elindulva  $\underline{a}$ -t mentén irányítottan a felület

$$\text{ha a KF: } u(x(s), y(s)) = I(s)$$

akkor  $(x(s), y(s), I(s))$ -től indulva, kiértékeljük  $\underline{a}$ -t és  $\Delta r$ -t ott tartjuk.

vagy a megoldás egy  $\underline{v} = (x(r, s), y(r, s), u(r, s))$  lesz amik  $r, s$

benne van minden pontban  $\underline{a}$ -t tehát:

$$\frac{dx(r, s)}{dr} = \alpha(x, y, u)$$

$$\frac{dy(r, s)}{dr} = \beta(x, y, u)$$

$$\frac{du(r, s)}{dr} = \delta(x, y, u)$$

azaz van 3 közös differenciál

$$\text{Megoldás: } \left. \begin{matrix} x(r, c_1, c_2, c_3) \\ y(r, c_1, c_2, c_3) \\ u(r, c_1, c_2, c_3) \end{matrix} \right\} \text{ ahol } c_1, c_2, c_3 \text{ konstansok}$$

Általában emel továbbá van további feltétel

Példa

$$x \frac{\partial y}{\partial x} + y \frac{\partial y}{\partial y} = 2y \ln u, \quad \text{KF: } u(x, y) = e^{x^2-1}$$

itt  $\alpha = x$   
 $\beta = y$   
 $\delta = 2u \ln u$

u új differenciáltek:  $\frac{dx}{dr} = x, \quad x(0, y) = y$   
 $\frac{dy}{dr} = y, \quad y(0, y) = 1$   
 $\frac{du}{dr} = 2u \ln u, \quad u(0, y) = e^{y^2-1}$

ezek megoldásai:  $x(r, y) = y e^r$   
 $y(r, y) = e^r$   
 $u(r, y) = e^{(y^2-1)e^r}$

Mert r és y kifejezhető x-zel és y-val (nominál), ezért

$$r = \frac{x}{y}, \quad e^r = y \Rightarrow \underline{u(x, y) = e^{\left(\frac{x^2}{y^2}-1\right)y}}$$

Mi van, ha nincs körletli feltétel?

akkor a háromszög differenciáltek megoldásai:  $x(r, c_1, c_2, c_3)$   
 $y(r, c_1, c_2, c_3)$   
 $u(r, c_1, c_2, c_3)$

mivel a differenciáltek elválasztás, az egyes c kifejezhető r-től valóban az:  $c_1 \rightarrow r - c_1$   
 A x-től kifejezzük r - c<sub>1</sub>-t:

$$\begin{aligned} y(x, c_2, c_3) &\Rightarrow c_2 = f_1(x, y, u) \\ u(x, c_2, c_3) &\Rightarrow c_3 = f_2(x, y, u) \end{aligned}$$

$f_1$  és  $f_2$  a megoldás körletli konstansok. Ezek a "mintavonalak" a karakterisztikák  
 és  $\psi(f_1, f_2) = 0$ , akkor  $\psi(f_1(x, y, u), f_2(x, y, u))$  megoldása is megoldás

Példa

$$(x^2+1) \frac{\partial y}{\partial x} + \frac{2xy}{x^2+1} \frac{\partial y}{\partial y} = 2xy, \quad \text{KF: } u(0, y) = \ln y$$

$\alpha = x^2+1, \quad \beta = \frac{2xy}{x^2+1}, \quad \delta = 2xy$  A differenciáltek:  $\frac{\partial x}{\partial r} = x^2+1, \quad x(r=0, y) = 0$

$\frac{\partial y}{\partial r} = \frac{2xy}{x^2+1}, \quad y(r=0, y) = y$

megoldásai:  $x(r, y) = \tan r$   
 $y(r, y) = y e^{\frac{1}{2}(1-\cos 2r)}$

$\frac{\partial u}{\partial r} = 2xy, \quad u(r=0, y) = \ln y$

$u(r, y) = \ln y \cdot \cos^2 r$



# DIFFEGY II,

9. videó

## Négyzetes parciális differenciálegyenlet

1) Laplace-egyenlet:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = 0 \Rightarrow \frac{d}{dx} \left( \frac{\partial u}{\partial y} \right) = 0 \Rightarrow \frac{\partial u}{\partial y} = c(y)$$

$$\Rightarrow u(x, y) = \underbrace{\int c(y) dy}_{c_2(y)} + c_1(x)$$

Általános megoldás:  $u(x, y) = c_1(x) + c_2(y)$

határfeltételek:  $u(x, 0) = \sin x$ ,  $u(0, y) = y^2$

ahol  $c_1(x) + c_2(0) = \sin x$

$c_1(0) + c_2(y) = y^2$

$c_1(0) + c_2(0) = 0$

$\Rightarrow c_1(x) = \sin x$

$c_2(y) = y^2$

2)  $\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + 2x \frac{\partial u}{\partial y} = 0$

$u(x, \frac{\pi}{2}) = x^2$

$u(0, y) = \cos y$

Legyen  $\frac{\partial u}{\partial y} = v(x, y)$  azaz  $v(x, 0) = -\sin y$

$\frac{\partial v}{\partial x} + 2x v = 0$  ← lineáris  $\Rightarrow v(x, y) = c_3(y) e^{-x^2} = \frac{\partial u}{\partial y}$

$u(x, y) = e^{-x^2} \int c_3(y) dy + c_4(x) = \underline{c_3(y) e^{-x^2} + c_4(x)}$

HF:  $c_3(\frac{\pi}{2}) e^{-x^2} + c_4(x) = x^2$

$c_3(y) + c_4(0) = \cos y$

## Proporcionális differenciálegyenlet

(Általában az az az eset, ami vagy méltóval, vagy nem)

$u(t, x) = X(x) \cdot T(t)$

Itt:  $\frac{dy}{dt} + c \frac{dy}{dx} = 0$

feltételezzük, hogy van:

$T'X + cX'T = 0$

$\cdot \frac{1}{cX}$

$\frac{1}{c} \frac{T'(t)}{T(t)} = -\frac{X'(x)}{X(x)}$

$\frac{1}{c} \frac{T'}{T} + \frac{X'}{X} = 0$

mindkét oldalt integráljuk  $t \rightarrow \infty$  és  $x \rightarrow \infty$ , és

$\frac{T(t)}{T} \approx \frac{X(x)}{X}$  konstans =  $\lambda$

Inventár két differenciál:

$$\frac{T'}{T} = \lambda \quad \text{és} \quad \frac{X'}{X} = -\lambda \quad \Rightarrow \quad \begin{aligned} T(t) &= c_1 e^{\lambda t} \\ X(x) &= c_2 e^{-\lambda x} \end{aligned}$$

$$u(t, x) = c_1 c_2 e^{\lambda(ct-x)} \quad \text{vagyis} \quad u(t, x) = \sum_k k_i e^{c_i(ct-x)}$$

azt bázisban  $\phi(ct-x)$  alakú függvény megoldás

pl 2:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \sigma \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

$$\text{TFH: } u(t, x) = T(t) X(x)$$

$$T'X = \sigma X''T \quad \Rightarrow \quad \frac{1}{\sigma} \frac{T'}{T} = \frac{X''}{X}$$

a két oldal nagyjából konstans:  $\lambda$

$$T(t) = c_1 e^{\sigma \lambda t}$$

$$X(x) = c_2 \cos(\sqrt{\lambda} x) + c_3 \sin(\sqrt{\lambda} x) \quad \text{ha } \lambda \leq 0$$

$$c_4 e^{\sqrt{\lambda} x} + c_5 e^{-\sqrt{\lambda} x} \quad \text{ha } \lambda > 0$$

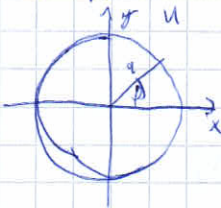
szélesítés általánosan az  
szélesítés a jól definiált

Laplace - egyenlet:

$$\Delta u(x, y) = 0 = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}$$

reparálható, de nem mindig működik TFH

1) körök



$$\text{polárkoordináták: } \Delta = \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2}$$

$$\frac{\partial^2 u(r, \phi)}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial u(r, \phi)}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 u(r, \phi)}{\partial \phi^2} = 0$$

$$\text{TFH } u(r, \phi) = R(r) \phi(\phi)$$

$$r^2 \phi'' + \frac{1}{r} R' \phi + \frac{1}{r^2} R \phi'' = 0 \quad | \cdot r^2 \frac{1}{\phi}$$

$$\underbrace{r^2 \frac{R''}{R}}_{\sim r} + \underbrace{r \frac{R'}{R}}_{\sim r} + \underbrace{\frac{\phi''}{\phi}}_{\sim \phi} = 0$$

$$\Rightarrow \quad \begin{aligned} r^2 R'' + r R' - \lambda R &= 0 \\ \phi'' &= -\lambda \phi \end{aligned}$$

Tudjuk, hogy  $\phi(\phi) = \phi(\phi + 2\pi)$  kell legyen tehát  $\lambda > 0$ , hiszen  $\phi$  nem szűkülhet

$$\text{Ekkor } \text{Laplace } \lambda = a^2 \quad \phi(\phi) = c_1 \sin(a\phi) + c_2 \cos(a\phi)$$

$$\text{a második esetben az kell, hogy } a \in \mathbb{Z} \quad \phi(\phi) = C \sin(n\phi) + D \cos(n\phi)$$

$$r^2 R'' + r R' - \lambda R = 0 \quad \text{Euler - típus differenciál}$$

$$R(r) = r^\alpha \quad \text{ahol } \alpha = \pm n$$

$$\text{ha } n \neq 0 \text{ akkor } A r^n + B r^{-n}$$

$$\text{ha } n = 0 \text{ akkor } R(r) = A + B \ln r$$

$$u(r, \phi) = \sum_{n \neq 0} (A_n r^n + B_n r^{-n}) [C_n \sin(n\phi) + D_n \cos(n\phi)] + A_0 + B_0 \ln r$$



bestimmte Werte setzen  $r \rightarrow 0$  lassen wegen

wegen  $h > 0$  : erhalten wir etwas  $B = 0$

$$u(r, \varphi) = A_0 + \sum_{n=2}^{\infty} (C_n \cos(n\varphi) + D_n \sin(n\varphi)) r^n$$

$$\text{bei } u(r, \varphi) = f(\varphi)$$

abhen ist Formeln -> ->

$$A_0 = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f(\varphi) d\varphi$$

$$C_n = \frac{\pi}{a^n} \int_0^{2\pi} f(\varphi) \cos(n\varphi) d\varphi$$

$$D_n = \frac{\pi}{a^n} \int_0^{2\pi} f(\varphi) \sin(n\varphi) d\varphi$$

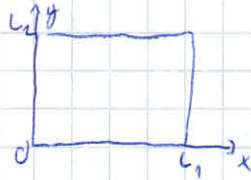
\*

# DIFFEGY II.

10. v. d. e.

Laplace - egyenlet megoldása

$$\Delta u = 0$$



Peremfeltétel

$$u(0, y) = g_1(y)$$

$$u(x, 0) = f_1(x)$$

$$u(L_1, y) = g_2(y)$$

$$u(x, L_2) = f_2(x)$$

Bontunk fel négy alaprészre, ami a végül PF-t alkotja, a többi 0.  
A megoldás ezek összege

$$u_1(x, y): \Delta u_1 = 0$$

$$u_1(0, y) = g_1(y), \quad u_1(x, 0) = u_1(L_1, y) = u_1(x, L_2) = 0$$

stb...

$$u(x, y) = u_1(x, y) + u_2(x, y) + u_3(x, y) + u_4(x, y)$$

FFH

$$u(x, y) = X(x)Y(y)$$

$$\Delta u = 0 \Rightarrow X''Y + XY'' = 0 \Rightarrow \frac{X''}{X} = -\frac{Y''}{Y} = \lambda$$

$$\frac{X''}{X} = \lambda \quad \text{és} \quad -\frac{Y''}{Y} = \lambda$$

$$X\text{-re: } X(0)Y(y) = g_1(y)$$

$$X(x)Y(0) = X(x)Y(L_2) = X(x)Y(L_1) = 0 \Rightarrow Y(0) = Y(L_2) = X(L_1) = 0$$

$$Y\text{-re: } Y'' = -\lambda Y \quad \text{és} \quad \text{határozzuk meg } \lambda, \text{ tehát} \quad \text{mely} \quad \lambda \text{ esetén} \quad \text{van} \quad \text{oldala}$$

$$\Rightarrow \lambda > 0 \quad \text{is} \quad \text{döntő} \quad \text{széles:} \quad \lambda_n = \left(\frac{n\pi}{L_2}\right)^2 \Rightarrow Y(y) = \sin\left(\frac{n\pi}{L_2} y\right)$$

$$X'' = \lambda X \quad \text{mivel} \quad \lambda > 0 \quad \text{széles} \quad \text{széles:}$$

$$X = C \sin\left(\frac{\pi n}{L_2} x\right) + D \cos\left(\frac{\pi n}{L_2} x\right)$$

$$= \tilde{C} \sin\left(\frac{\pi n(x-L_1)}{L_2}\right) + \tilde{D} \cos\left(\frac{\pi n(x-L_1)}{L_2}\right) \Rightarrow \tilde{D} = 0$$

$$\text{tehát} \quad X(x) = \tilde{C} \sin\left(\frac{\pi n(x-L_1)}{L_2}\right)$$

$$u_n(x, y) = \sum_{n=1}^{\infty} c_n \sin\left(\frac{\pi n(x-L_1)}{L_2}\right) \sin\left(\frac{n\pi}{L_2} y\right)$$

$$\text{Működés Fourier, ezért a PF miatt} \quad c_n = -\frac{2}{L_2} \frac{1}{\sin\left(\frac{\pi n L_1}{L_2}\right)} \int_0^{L_2} g_1(y) \sin\left(\frac{n\pi}{L_2} y\right) dy$$



## 1+1 dimenziós hullámegyenlet

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

Legyen  $\xi = x - ct$  és  $\eta = x + ct$

Mivel  $\frac{\partial \xi}{\partial t} \frac{\partial t}{\partial \xi} + \frac{\partial \eta}{\partial t} \frac{\partial t}{\partial \eta} = -c \frac{\partial}{\partial \xi} + c \frac{\partial}{\partial \eta}$

$$\frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial \xi} + \frac{\partial \eta}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial \eta} = \frac{\partial}{\partial \xi} + \frac{\partial}{\partial \eta}$$

és az  $\frac{\partial^2}{\partial x^2} = c^2 \left( \frac{\partial^2}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2}{\partial \eta^2} \right) - 2c^2 \frac{\partial^2}{\partial \xi \partial \eta}$  és  $\frac{\partial^2}{\partial t^2} = \frac{\partial^2}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2}{\partial \xi \partial \eta}$

Ezzel az egyenlet:  $c^2 \left( \frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} \right) - 2c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial \xi \partial \eta} = c^2 \left[ \frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial \xi \partial \eta} \right]$

$$4c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial \xi \partial \eta} = 0$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial \xi \partial \eta} = 0 \Rightarrow u(\xi, \eta) = F(\xi) + G(\eta)$$

$$u(x, t) = F(x - ct) + G(x + ct)$$

egy jobbra és egy balra haladó hullám összege

invariáns megoldás determinációs relációival

TFT:  $u(t, x) = A e^{-i(\omega t \pm kx)}$

az ilyenekkel kapcsolatos relációkhoz  $k = \frac{\omega}{c}$

Általános megoldás ezekre:  $\int_{-\infty}^{\infty} A_1 e^{-i(\omega t + kx)} dk + \int_{-\infty}^{\infty} A_2 e^{-i(\omega t - kx)} dk$

azt kapjuk tehát

Másadrendű lineáris homogén állandó együtteses parciális differenciálegyenlet

$$L \cdot u(x, y) = A \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + 2B \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + C \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + D \frac{\partial u}{\partial x} + E \frac{\partial u}{\partial y} + Fu + G = 0$$

Legyen  $\xi = -\alpha_1 x + y$  és  $\eta = -\alpha_2 x + y$

$$\frac{\partial}{\partial x} = -\alpha_1 \frac{\partial}{\partial \xi} - \alpha_2 \frac{\partial}{\partial \eta} \quad \text{és} \quad \frac{\partial}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial \xi} + \frac{\partial}{\partial \eta}$$

ezzel:  $A \left[ \alpha_1^2 \frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} + \alpha_2^2 \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} + 2\alpha_1 \alpha_2 \frac{\partial^2 u}{\partial \xi \partial \eta} \right] + B \left[ -\alpha_1 \frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} - \alpha_2 \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} - (\alpha_1 + \alpha_2) \frac{\partial^2 u}{\partial \xi \partial \eta} \right] + C \left[ \frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} + 2 \frac{\partial^2 u}{\partial \xi \partial \eta} \right] +$

$$+ D \left[ -\alpha_1 \frac{\partial u}{\partial \xi} - \alpha_2 \frac{\partial u}{\partial \eta} \right] + E \left[ \frac{\partial u}{\partial \xi} + \frac{\partial u}{\partial \eta} \right] + Fu + G = 0$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} (A \alpha_1^2 - 2B \alpha_1 + C) + \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} (A \alpha_2^2 - 2B \alpha_2 + C) - 2 \frac{\partial^2 u}{\partial \eta \partial \xi} (A \alpha_1 \alpha_2 - B(\alpha_1 + \alpha_2) + C)$$

$$+ \frac{\partial u}{\partial \xi} (E - D \alpha_1) + \frac{\partial u}{\partial \eta} (E - D \alpha_2) + F u + G = 0$$

Az  $\alpha_{1,2}$  rögység  $A \alpha^2 - 2B \alpha + C = 0$  egyenletét megoldva

$$\alpha_{1,2} = \frac{2B \pm \sqrt{4B^2 - 4AC}}{2A} = \frac{B \pm \sqrt{B^2 - AC}}{A}$$

3 esetet kell vizsgálni a differenciálegyenletet

1) Ha  $B^2 - AC > 0$  két különböző valós gyök van

Helyettesítsük differenciálegyenletbe

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} &\text{ és } \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} \text{ helyett } 2(A \alpha_1 \alpha_2 - B(\alpha_1 + \alpha_2) + C) = 2\left(A \frac{C}{A} - B \frac{2B}{A} + C\right) = \frac{4}{A}(-B^2 + AC) \\ &= -\frac{4}{A}(B^2 - AC) < 0 \end{aligned}$$

Ezért a karakteres egyenlet a karakteres alakot

$$\frac{\partial^2 u}{\partial \xi \partial \eta} + k_1 \frac{\partial u}{\partial \xi} + k_2 \frac{\partial u}{\partial \eta} + k_3 u + k_4 = 0$$

A karakteres egyenlet karakteres alakban:  $\sigma = \frac{1}{2}(\xi + \eta)$ ,  $\tau = \frac{1}{2}(\xi - \eta)$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial \sigma^2} - \frac{\partial^2 u}{\partial \tau^2} + k_1 \frac{\partial u}{\partial \sigma} + k_2 \frac{\partial u}{\partial \tau} + k_3 u + k_4 = 0$$

ezt két új, vagy a hullámegyenlet